

X9 枪式遥控器 使用说明书



WFLY 天地飞

深圳市天地飞科技开发有限公司
www.wflysz.com

目录

使用前	3
产品安全注意事项	4
安全使用须知	5
套装内容	7
发射机操作方法	8
开关机	9
主界面说明	9
低电压警告	10
转向、油门操作方法	10
数字微调操作方法	11
扳机位置的调整方法	12
转轮角度调节	13
充电功能	13
电池的更换方法	14
扳机、转轮松紧度调节方法	14
发射机天线和接收机天线的操作方法	15
接收机和舵机的连接方法	16
模型的基本设置顺序	18
产品特点	23
基本设置	24
双比率	24
速度	25
曲线	28
失控保护	34
正反设置	36
辅助微调	36
微调设置	37
舵角设置	38
行程大小	38
通道限位	40
油门功能	41
A.B.S	41
油门怠速	45
油门模式	46
计时器	48
计时器	48
模型计时	50

模型菜单	52
选择	52
重命名	53
复制	54
重置为出厂设置	55
发送/接收	56
保存我用户默认数据	57
重置为用户默认数据	57
新建模型向导	58
高级功能	60
通道设置	60
引擎熄火	66
转向混控	67
刹车混控	69
陀螺仪	71
条件模式	72
编程混控	73
坦克混控	75
双电子调速器	77
四轮转向	78
通信设置	80
舵机监视器	80
对码	81
接收机端口设置	82
180°/270°舵机	83
舵机类型	84
系统设置	84
用户菜单设置	84
报警电压设置	86
发射机报警范围	87
发射机电压和震动设置	88
接收机电压和震动设置	89
动力电池电压和震动设置	90
电压校准	91
声音和振动	92
遥测播报	94

显示设置	95
主界面设置	97
指示灯设置	99
语言	99
教练和模拟器模式	100
扳机和转轮校准	100
系统信息	101
锁屏设置	102
恢复出厂设置	102

使用安全注意事项

- 使用时，请仔细阅读产品说明书和注意事项说明。
- 2.4GHz 并非无线电控制专用的频段，由于该频段与用于短距离通讯的 ISM 频段共享，如：WiFi、蓝牙等，使用上请注意这一类的影响。当发生信号干扰时，请立即停止使用。
- 当信号被建筑物、高压线或树木等遮挡时，可能导致操控反应变慢或无法控制。请在目视范围内操作模型。
- 为安全起见，请务必设置失控保护功能。

2.4GHz 发射机操作时的注意事项

- 由于发射机天线的物理特性，请勿将金属握把等配件安装在发射机天线位置附近，另外请勿用手等物体遮挡该位置

2.4GHz 接收机安装时的注意事项

- 安装接收机天线时尽可能远离金属，确保没有金属等遮挡物。
- 接收机天线请勿弯折或损坏。

使用本产品前

安全使用上的注意事项

标示的含义：

本说明书中出现下列的图示时，表示安全注意事项，请特别注意。

 **危险** 表示若忽视此标示，以错误的方法使用，将引发令使用者或他人死亡或重伤的危险。

 **警告** 表示若忽视此标示，以错误的方法使用，可能导致使用者或其他人死亡或受重伤。此外，很可能发生轻伤，财物损害。

 **注意** 表示若忽视此标示，以错误的方法使用，令使用者或他人受重伤的可能性较低，但仍有受伤危险，以及仅发生财物损害。

图示意义： **禁止事项**

 **务必遵守事项**

 **警告** 表示若忽视此标示，以错误的方法使用，可能导致使用者或其他人死亡或受重伤。此外，很可能发生轻伤，财物损害。

 雨天、强风天以及夜晚皆禁止行驶。
发射机进水后可能造成无法操作、控制或迷失方向致车体失控。

 不可在下列场所行驶：

- 人群附近。
- 高压电或通讯基站附近。
- 不论因电波、障碍物干扰或发射机、车体故障导致车体失控时，都可能造成他人伤亡。
- 身体精神疲劳不适或酒醉时请勿行驶。
- 注意力不集中、无法正确判断易操作错误，容易发生危险。
- 行驶前必须测试发射接收系统和模型动力、控制的功能状态。
- 不论是遥控器或是模型任何一方发生异常都可能造成失控。

简单测试方法：

请助手拿着模型车，或将其固定在平台上，试着操作各部位动作，确认动作与指令是否一致。如果无法操控或是异常动作时则不可行驶。此外请确认模型参数是否与模型一致。使用中或使用后请勿立即触摸引擎、马达及电子变速器等器件，模型运转时会产生高温可能造成灼伤。

 打开电源时：
发射机的油门扳机维持在停止位置的状态下。

- 1、先将发射机的电源打开，
- 2、再将接收机的电源打开。

操作相反时，可能会造成车体失控，发生危险。打开电源时：
发射机的油门扳机维持在停止位置的状态下。

- 1、先将发射机的电源打开，
- 2、再将接收机的电源打开。

操作相反时，可能会造成车体失控，发生危险。



关闭电源时：

停止引擎或是马达后

- 1、先将接收机的电源关闭，
- 2、再将发射机的电源关闭。

操作相反时，可能会造成车体短时间爆冲发生危险，调整遥控器前请务必先停止引擎运转(电机的电源断开)，如果没有先停止引擎运转可能会发生车体爆冲危险。

警告 注意

安全事项



请行驶前先确认失控保护功能正常。

确认方法：

- 1、先打开发射机，后打开接收机电源；
- 2、设定失控保护功能到接收机（33页）；
- 3、关闭发射机；
- 4、确认在失控保护功能下油门等通道会在设定的位置上动作。失控保护功能是指当接收机无法接收信号时，让舵机在预先设定的位置上动作，将伤害降到最低的安全辅助功能。但是如果预先设定位置是危险的位置，则会造成相反的效果。

举例：将油门设定在中点位置是安全的做法。

电池使用注意事项



请勿湿手时拔插充电器，避免触电危险。



行驶前，请务必保持发射机的电池处于电量充足状态。行驶中如果电量不足，会有失控的危险。

发射机使用镍镉电池供电时，请务必使用专用充电器。

充电超过规定值会发生异常的发热、破裂、电池液外漏致使灼伤、火灾、失明等伤害发生。

避免电池的连接端发生短路。如果短路则可能会起火、异常发热、引起灼伤或火灾。

注意

危险安全事项

避免供电电池由高处落下等强烈撞击，强烈撞击电池会使电池短路、异常发热，损坏的电池液外漏可能，造成灼伤或化学物质伤害。



不再行使时请务必将电池断开。



不充电时，请拔除充电器，不要插在插座上。避免异常发热发生事故。

保存及废弃电池的注意事项

- ⊘ 不可以将发射机、接收机、车体等放置在儿童容易碰触到得地方，儿童可能因碰触发射机或车体使车体运转而受伤，或玩弄电池造成化学物质中毒。
- ⊘ 不可将电池投入火中或加热，也不可将其分解或改造。如电池破裂、异常发热或电池液外漏可能造成灼伤或失明。
- ⊘ **不可将遥控器存放在下列场所。**
 - 极炎热场所(40°C以上)~极寒冷场所(-10°C以下)
 - 阳光直射场所
 - 高湿气场所
 - 多灰尘场所
 - 多震动场所
 - 有蒸汽场所若存放于上列场所，容易造成变形或故障。

其他注意事项

- ⊘ 不可让塑料部分直接接触到燃油、废油、排气等，塑料部分如果接触到燃料等物质会被腐蚀而造成破损，发射机、接收机、舵机、电子变速器、镍镉电池等其他装置必须配搭正规产品使用。

使用前，请您务必了解以下信息

打开包装时请先确认下列物品是否齐全。配搭零件的组合不同，物品也不同，请你依照下表所示确认。若配搭非原厂产品使用而发生损害时，本公司概不负责。

盒装内容

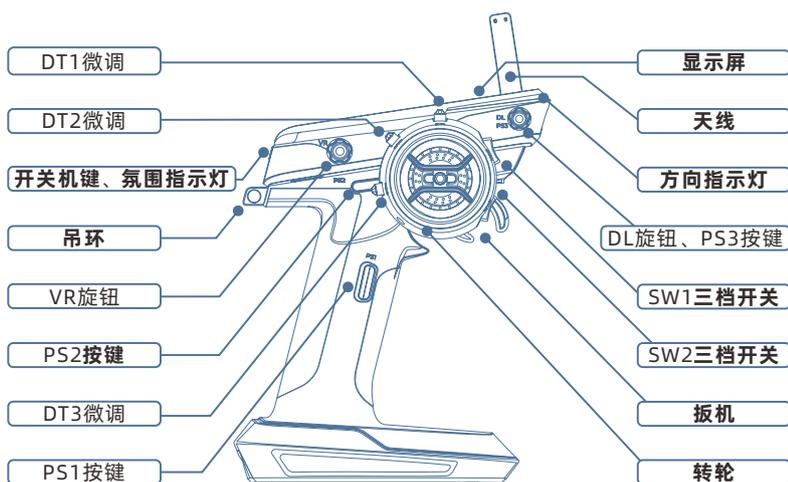
- 发射机(X9) 1台
- 接收机(RG209S) 1个
- 简易说明书 1张
- 1S 3.7V锂电池 1块
- 电压回传线 1根

包装内容如有不足或不清楚的地方，请向购买的模型店家咨询。

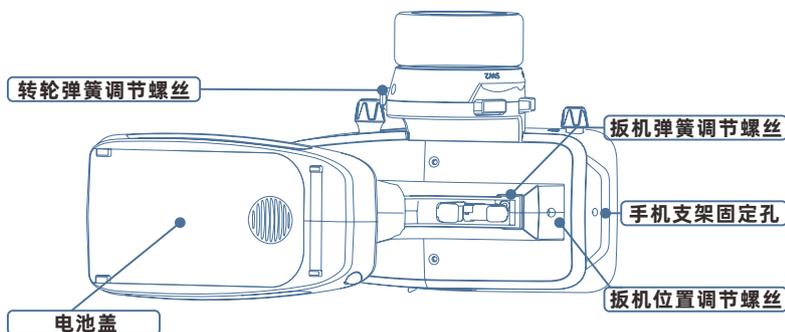
发射机的使用方法

发射机各部件名称

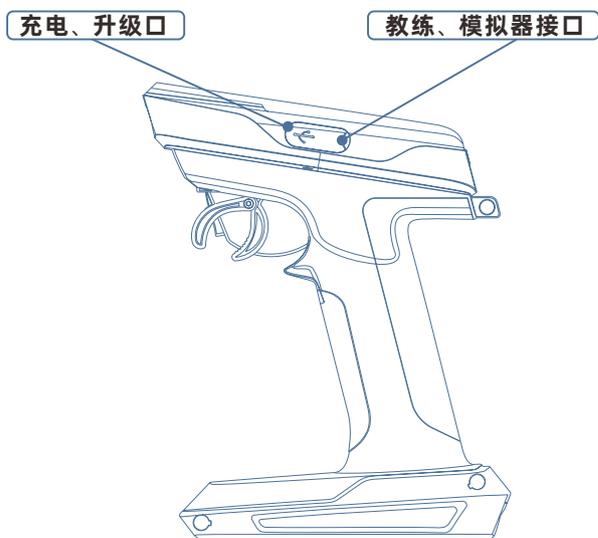
提示：示意图中的开关、按键、微调等的功能可以自定义设置。图中的标示是出厂设置的默认功能。



旋钮DL
默认：双比率（方向）
按键PS3
微调DT1
默认：方向微调
微调DT2
默认：油门微调
微调DT3
默认：刹车比率



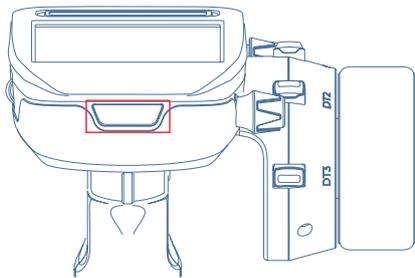
3档开关SW1
默认：通道4
3档开关SW2
默认：通道5
手机支架固定孔
扳机位置调节螺丝
扳机弹簧松紧调节螺丝
按键PS1
默认：计时器（开始/暂停）
按键PS2
默认：用户菜单



开关机

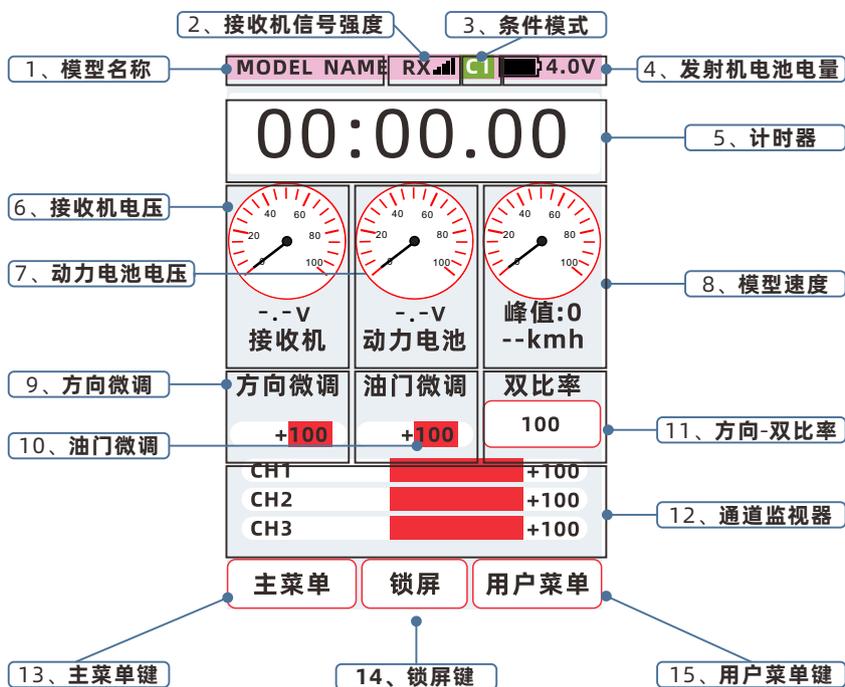
开机：长按电源键3秒

关机：长按电源键3秒



主界面说明

提示：主界面显示内容用户可以根据实际需求进行设置。请参见97页，以下示意图是出厂默认设置说明。



长时间无操作报警、自动关机功能（详细功能请参照96页）

转轮、扳机、各按键开关或触摸屏等没有任何操作下，到达设置时间前100秒，屏幕上显示：【提醒：长时间未操作，系统将在100秒后关机】，并发出语音提醒。此时，只要操作转轮、扳机等，即解除自动关机功能。如未操作转轮、扳机等，系统将在100秒后自动关机。

屏幕提醒：提醒：长时间未操作，系统将在100秒后关机

语音播报：100秒后自动关机

低电压警告（详细功能请参照85页）

发射机的电池电压降至可使用的界限时，发射机会发出语音播报：发射机电压低：**伏（当前电压）。发射机支持1S锂电供电和4AA1.5V电池供电。这两种电池的低电压报警不同。更换使用的电池类型时，请务必根据【报警电压设置（85页）】更改发射机使用的电池类型。

注意：当发射机低电压提醒时，请立即收回车、船等模型，停止操控，操控模型时，电池一旦耗尽，车、船等模型会有失控的危险。

⚠ 注意



发生低电压警报时，请立即收回车（船），停止操控（飞行）

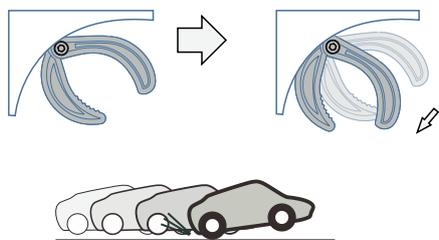
架控（飞行）中，电池一旦耗尽，车（船）会有失控的危险

转向 / 油门的操作方法（普通模型车的操作示意）

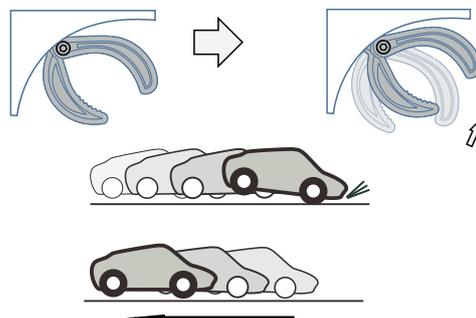
通道1：方向转轮，转轮往左右转动，操作模型转向。

通道2：油门扳机，扳机往前后控制，操作模型前进、后退、停止、刹车。

油门扳机的操作

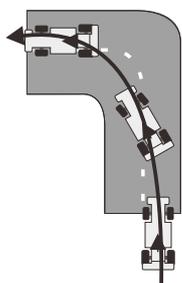


油门扳机往前拉，模型为前进状态。

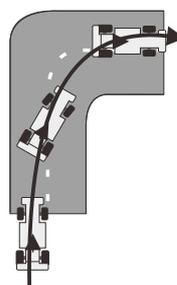


油门扳机往后压，模型为刹车、或倒退状态

方向转轮的操作



方向转轮往左时，模型向左转弯



方向转轮往右时，模型向右转弯。

数字微调的操作方法

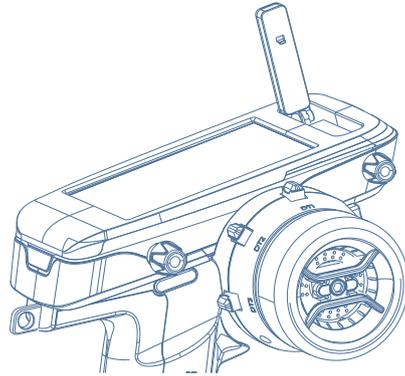
当模型在机械结构调整完成，转轮在中点时，模型行驶中仍然出现向左或向右偏差，可调整方向微调调整至往前直行。扳机在中点时，调整微调，使手指在松开扳机时，模型保持停止状态，而又不处于刹车状态。

双比率（方向）

可调整方向通道的舵机输出比率。

刹车比率

可调整油门通道刹车功能、倒车的输出比率。



数字微调的操作方法

默认设置：

DT1：方向微调、

DT2：油门微调、

DT3：双比率（方向）

DL：刹车比率

向左、右按压或旋转微调键，可以操作微调值+/-，在屏幕上可以查看微调值。

- 1、方向微调 DT1微调显示
- 2、油门微调 DT2微调显示
- 3、双比率（方向）DL指示

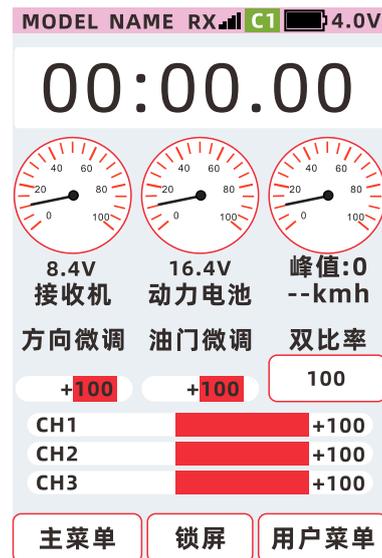
语音播报内容

微调最小：微调最小

微调中点：微调中点

微调最大：微调最大

提示：微调在最小、中点、最大时均有语音提醒，提醒音量大小可在【系统设置】-【声音和振动】-【微调】中设置



在右边界面可以查看微调值：

- ①【基本设置】-【微调设置】界面可以查看微调值
- ②【主界面】-【主界面设置】-【微调】界面可以查看微调值

微调键设置为不同功能时显示的范围和语音播报有所区别。

- ①【双比率】-【转向】通道显示：0~100
- ②【刹车比率】显示：0~100
- ③【曲线】-【指数曲线】显示：0~100

语音播报内容

微调最小：微调最小

微调最大：微调最大



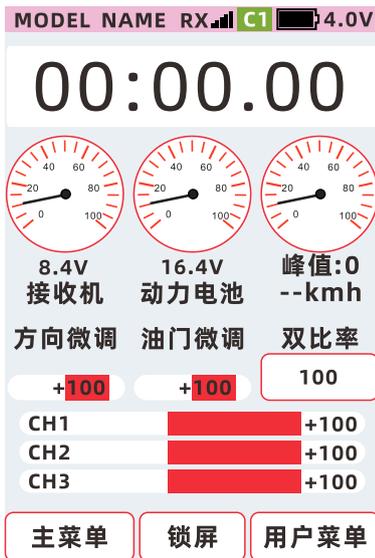
微调锁设置

在【系统设置】-【锁屏设置】中设置对应微调键锁定。

通过设置，可禁止数字微调DT1，DT2，DT3，DL等物理按键的操作。

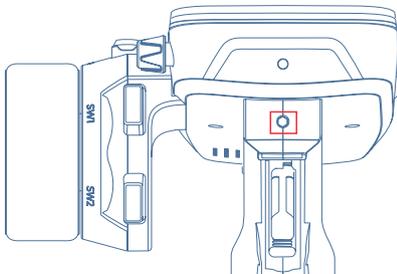
锁屏：长按【锁屏】键锁定微调功能。

解锁：长按【解锁】键锁定微调功能。



扳机位置的调整方法

图示螺丝，可以调整扳机前后的位置通过调节。



调整方法：

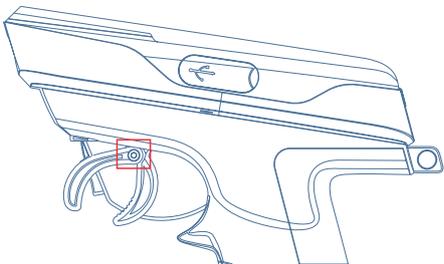
使用2.5毫米的内六角螺丝刀顺时针或逆时针调整图示螺丝，调整扳机前后的位置。

顺时针旋转：与握把的距离越远。

逆时针旋转：与握把距离越近。

扳机开口大小的调整方法

通过调节，可以根据个人使用习惯，调整扳机开口大小。



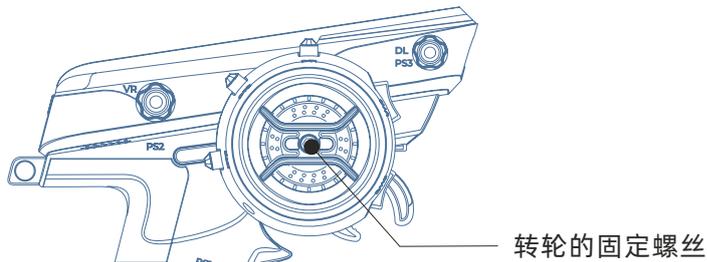
调整方法：

使用1.5毫米的内六角螺丝刀逆时针拧松螺丝，根据个人使用习惯，调整扳机开口大小。再顺时针拧紧螺丝，使扳机开口固定。

注意：调整扳机开口后，需通过【系统设置】-【扳机和转轮校准】-【扳机】重新校准扳机。

转轮角度调节

- 1、以手按住转轮，同时使用2.5mm的内六角扳手移除转轮的固定螺丝。
- 2、拉出转轮，并将转轮转接器拔出。
- 3、安装上随机附带的基米螺丝，并根据个人使用习惯调节基米螺丝长度。
- 4、使用2.5mm的六角扳手，按照恢复原状的方式，先安装转轮连接器，再安装转轮，最后拧上固定螺丝。



注意：调整方向转轮角度后，需通过【系统设置】-【扳机和转轮校准】-【转轮】重新校准转轮。

充电功能

本产品内置用于3.7V锂电池的Type-C充电功能，仅适用于单节3.7V锂离子电池，标称电池电压为3.7V，最大充电电压为4.1V，无法对其它电池充电。

提示：Type-C数据线，充电头需另购。

指示灯状态

红色灯亮：充电中

红色灯灭：已充满

警告：充电时，杜绝无人看守的情况下进行充电，充电区域请务必远离可燃材料等物体。对于充电过程中引起的一切后果，本公司不承担任何责任。

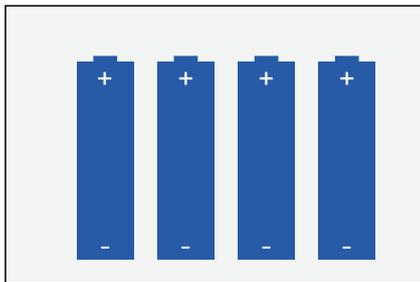
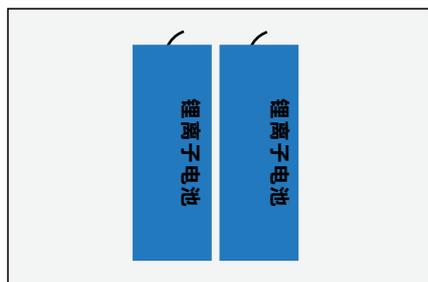
充电操作步骤：

- 1、电源适配器连接Type-C数据线，连接到发射机充电孔。
- 2、发射机关机状态下，确认充电指示灯亮红灯。
- 3、充电完成后充电指示灯熄灭。
- 4、充电完成后请移除插头，并从插座上拔出充电器。

电池的更换方法

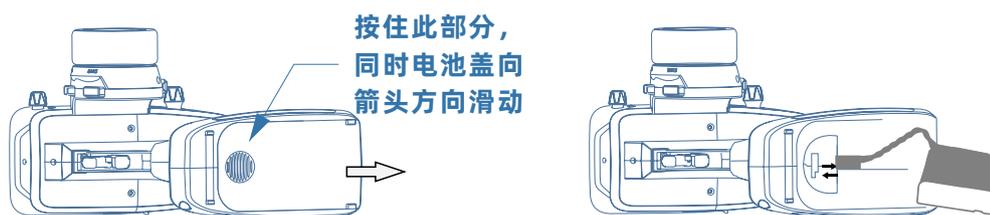
长时间不使用发射机时应取出电池并妥善保管

支持电池类型：①单节3.7V锂电池 ②4AA电池（不可用发射机进行充电）。



电池的更换

- 1、按住发射机的电池盖图中的位置，并往箭头方向滑动后取出
- 2、取出电池，拔出电池连接头
- 3、先插入电池接头，再装入电池仓内
- 4、装上电池盖完成安装

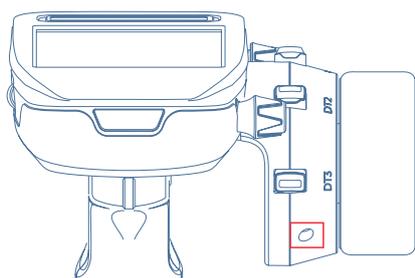


注意：合上电池盖时，注意避免电池的导线被电池盖夹住。被夹住造成短路时，可能因为异常发热等灼伤或引起起火。

扳机/转轮松紧度的调节办法

转轮弹簧松紧度的调节方法

调节转轮的弹簧强度，以此改变转轮的松紧度。



调整方法：

使用1.5毫米的内六角螺丝刀顺时针或逆时针调整图示螺丝，调整转轮的弹簧强度。

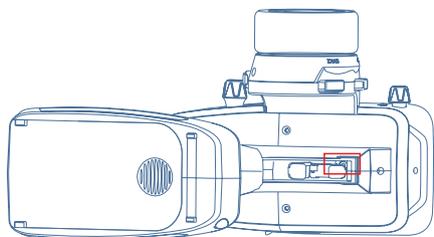
顺时针旋转：弹力越强。

逆时针旋转：弹力越弱。

注意事项：当逆时针过度旋转时，螺丝会脱落。

扳机弹簧松紧度的调整方法

调节扳机的弹簧强度，以此改变扳机的松紧度。



调整方法：

使用1.5毫米的内六角螺丝刀顺时针或逆时针调整图示螺丝，调整转轮的弹簧强度。

顺时针旋转：弹力越强。

逆时针旋转：弹力越弱。

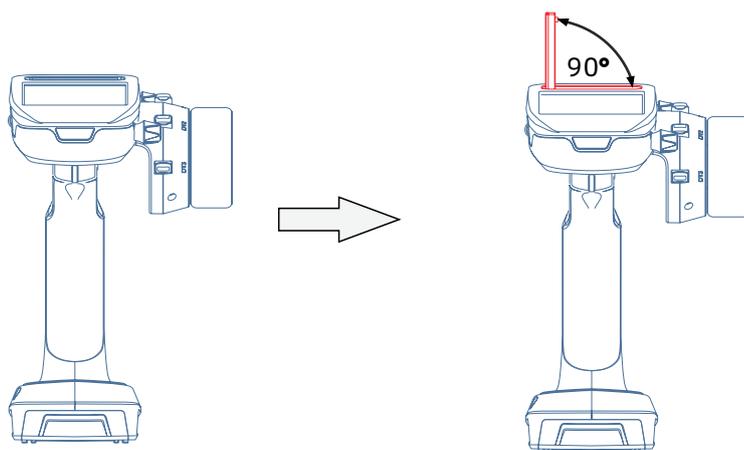
注意事项：当逆时针过度旋转时，螺丝会脱落。

发射机天线的操作方法

发射机天线的操作方法

天线的转动角度

天线角度在90°位置时，垂直的状态增加控制距离（因通信条件差异而不同）



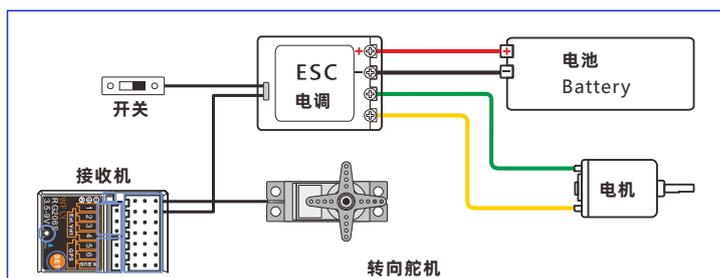
注意：操纵模型时，请勿用手遮挡或握住天线否则信号的输出会减弱，导致接收距离缩短从而产生危险

天线只能在上述图中角度范围内转动，请勿超出此角度范围或强制掰动等造成破坏内部线缆可能断裂或引起故障，会大幅度缩短接收距离，增加危险性。

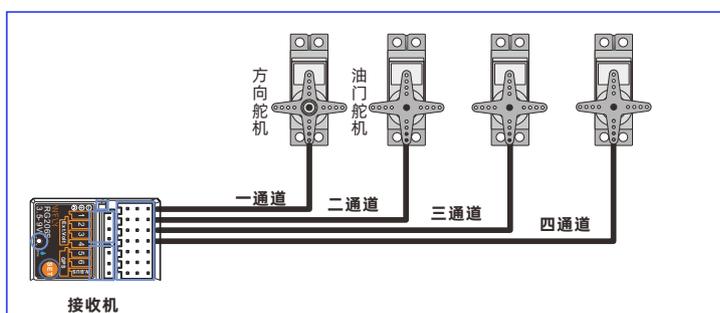
接收机和舵机的连接方法

接收机、舵机等请按照下图所示进行连接，从电子调速器连接电机和电池的方法根据使用的电子调速器的种类有所不同。

使用电子调速器时



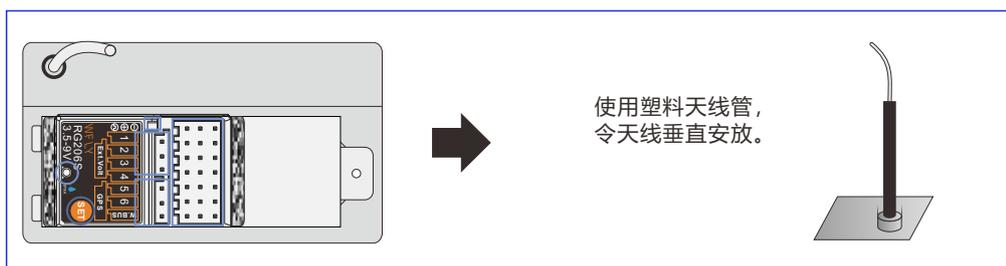
油动模型



安装时的安全注意事项

接收机天线

- 天线不可折断或捆绑
- 请勿把天线和舵机、电子调速器的导线捆绑在一起
- 请勿靠近电子调速器、电池等大电流的位置。
- 金属、碳纤等其他导电性材质的材料请勿覆盖在接收机表面，请勿使用金属等金属材质的材质作为天线支架。
- 天线支架尽可能安装在靠近接收机本体的位置。



接收机的防震

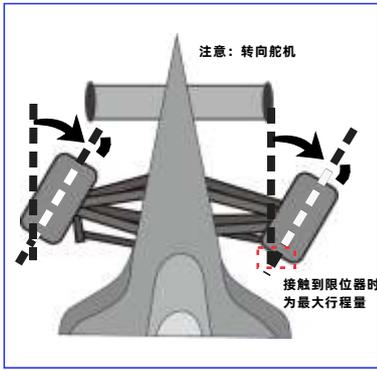
请用海绵橡胶等包裹接收机，或用较厚（3毫米以上）的双面胶固定，达到减震目的。

电子调速器插头，舵机连接线等插头连接

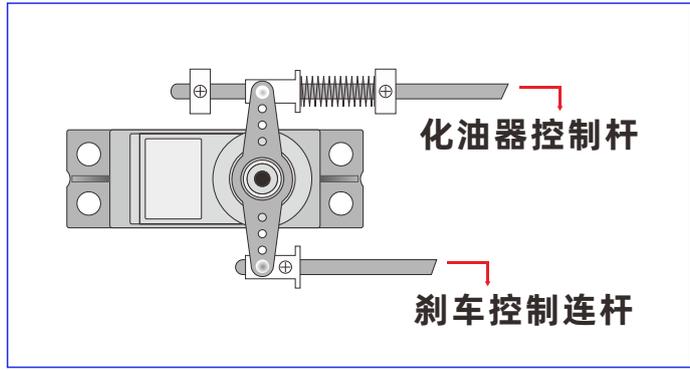
舵机、电池、电子调速器配件连接时，请确认安装到位，防止因模型振动导致脱落，发生危险。

舵机的行程确认

请尝试将各通道舵机输出至动作极限，并调整行程，使连接杆不会卡住或弯曲。若超行程对舵机输出，可能导致舵机损坏，或导致机械结构损坏，暴冲危险。



调整转向舵机行程量，在车体最大角度时，不会对舵机连杆造成挤压。



调整油门舵机行程量，在引擎的化油器全开、全关和刹车时，不会对舵机连杆造成挤压。

电子调速器

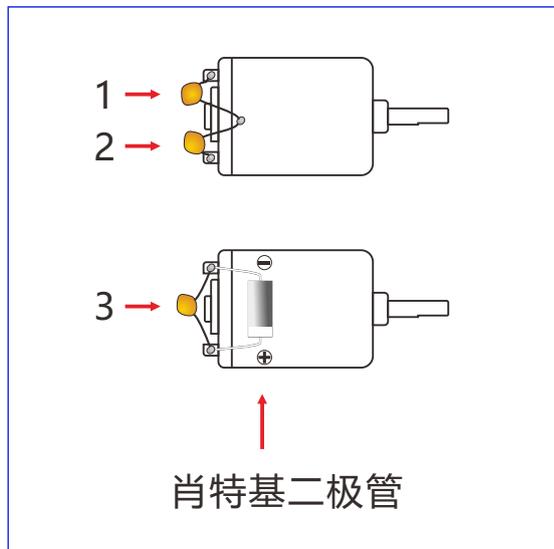
安装散热板时，请勿与铝或碳合金底架等容易导电的物质接触。

有刷马达干扰对策

使用有刷马达请务必安装消除杂讯干扰的电容器。

在没有安装滤波电容或者电容链接不正确的情况下，接收机等可能会受到电机产生的电磁干扰，而产生错误操作。所以请务必在电机上焊接三个滤波电容。

另外，如果使用肖特基二极管的电调时，请将负极(阴极)焊接在正端(+端)，而另一端则焊接在负端(-端)。焊接时电机的正负极必须与实际输入电源线一致，否则会造成电调或者二极管损坏。



其他干扰对策

安装车体中的零件时不可让金属零件因车体的震动而有所接触。

模型的基本设置顺序

发射机设置前的准备

设置发射机各项功能前，请先确认并设定以下①~④项。

打开电源后，主界面上会显示当前选择的型号号，如需变更，请使用模型选择功能

1、RF信号输出确认

方法：【主菜单】-【系统设置】-【教练和模拟器模式】



2、舵机类型确认

方法：【主菜单】-【通信设置】-【舵机类型】



设置为【数字舵机】时，请使用数字舵机。

设置为【模拟舵机】时，请使用模拟舵机 / 数字舵机。

设置为【数字舵机】时，请使用数字舵机，注意（模拟舵机会烧毁）



3、油门模式确认

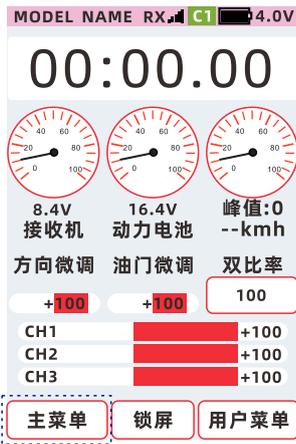
方法：【主菜单】 - 【油门功能】 - 【油门模式】

根据油门扳机，将油门的前进与刹车动作量【模式】设置为【前进50：刹车50】、【前进70：刹车30】、【前进100：刹车0】。详细请看【油门模式】(第46页)。



4、微调的初始设定

方法：【主菜单】 - 【高级功能】 - 【通道设置】



检查 微调1(DT1)

默认设置，微调1 功能是方向微调。

拨动微调以确认方向微调在指示条相应的移动。

检查 微调2(DT2)

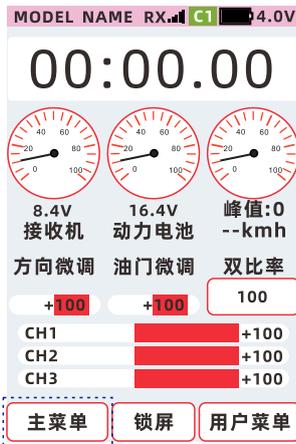
默认设置，微调2 功能是油门微调。

拨动微调以确认油门微调在指示条上相应的移动。

检查 微调3(DT3)

默认设置，微调3 功能是刹车比率。

拨动微调以确认刹车比率在【主菜单】-【基本设置】-【双比率】-【油门通道】-【刹车】的比率值相应的变化。



检查 微调4(DL)

默认设置，DL功能是双比率-方向。

扭动旋钮以确认双比率-方向数值有相应的变化。

在一辆模型车中安装舵机时，建议按下列顺序执行功能设置。

- 1、执行前面的第 1-4 步骤 (微调初始设置)。
- 2、在【正反设置】中设置舵机、电机方向。

舵机的运动方向相对于发射机操作方向可能需要设置为逆转。在安装舵机前，请检查舵机操作方向，并在【正反设置】里做相应设置。

方法：【主菜单】-【基本设置】-【正反设置】



- 3、调整舵机中立点。

方法：【主菜单】-【基本设置】-【辅助微调】



- 4、根据自己的喜好和习惯设置油门/机械刹车行程。

当行程调整后，在【校准】菜单做相应补偿。详细见98页

5、设置每个通道的最大行程。

方法：【主菜单】-【基本设置】-【舵角设置】-【行程大小】



产品特点

全彩液晶电容触摸屏

3.5英寸全彩液晶电容触摸屏，提供简单便捷的交互界面

遥测

实时显示接收机、动力电池电压，模型速度等信息，清晰了解模型关键参数状态

陀螺仪

外置陀螺仪，内置陀螺仪功能，无线设置，提升模型的操控性

用户菜单

自定义用户菜单功能列表，可编辑为常用功能，并快速调出使用

自定义主界面

用户可根据模型的特征，编辑主界面所需要显示功能、状态、图片等信息

多主题

提供多达7种配色方案供用户选择使用

指示灯

提供多种动态效果的方向指示灯和多种颜色设置的氛围指示灯

全通道功能

双比率、速度、曲线等功能支持全通道设置

语音播报功能

低电压、信号低、遥测播报、微调、计时器、引擎熄火、油门急速、条件模式等功能支持语音播报

用户备份数据功用

备份用户模型数据，模型数据不怕被修改和清除。

基本设置

双比率

该功能可调整方向、油门、通道3到通道9，全部通道双比率，双比率（方向），刹车比率可设置为DT1、DT2、DT3，VR、DL进行连动控制。（双比率（方向）：默认设置为DL连动控制。

刹车比率：可调整油门通道的刹车比率。（刹车比率：默认设置为DT3连动控制）

油门通道：前进比率、刹车比率可单独调整。

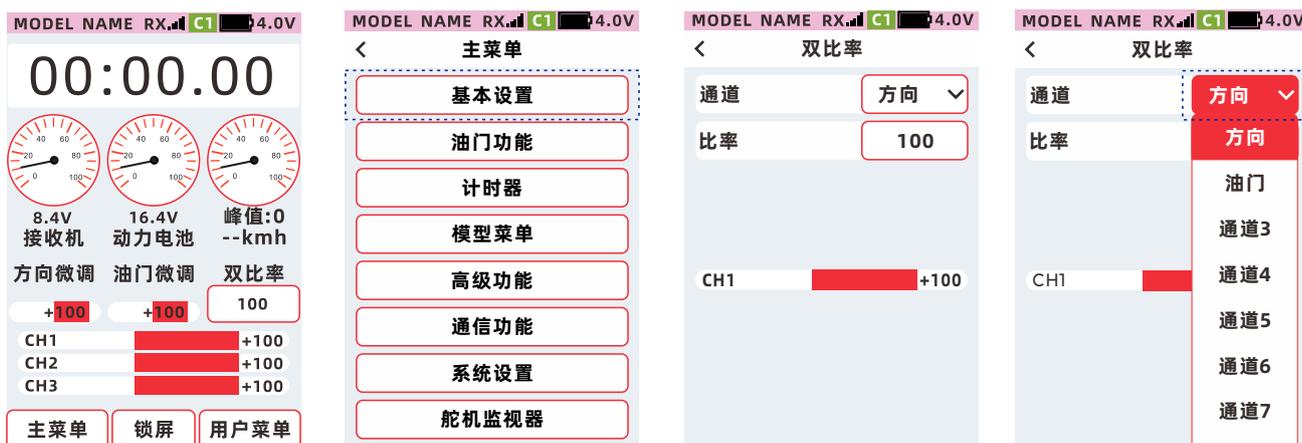
默认值：100%

设置范围：0%~100%

提示：在【高级功能】-【条件模式】-【双比率】设置为开时，可单独设置条件1、条件2双比率。

双比率的设置方法：功能路径：【主菜单】-【基本设置】-【双比率】

● 点击通道设置项，在下拉列表选择所需要设置的通道



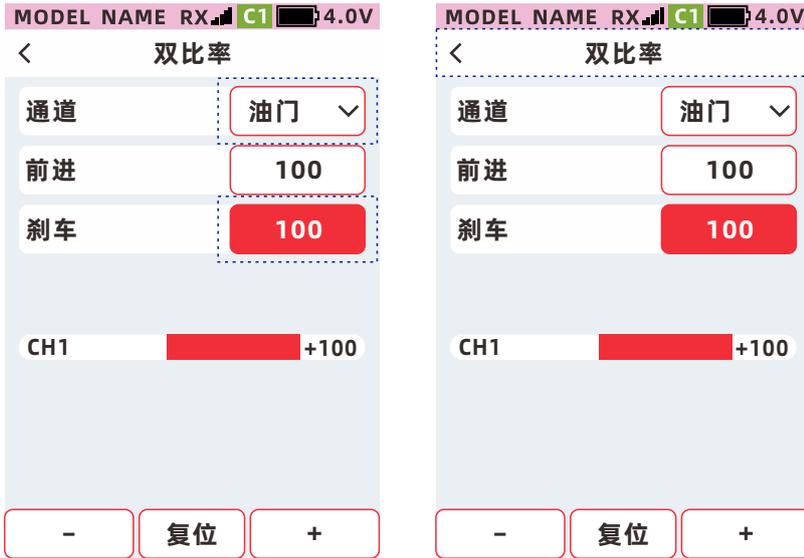
● 方向，油门，通道3到通道9比率设置



- ① 点击【比率】，设置值聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- ② 点击或长按【-】【+】，调整比率。
- ③ 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单

刹车比率的设置方法

- 通道选择，通道设置为【油门】。
- 点击【刹车】比率，设置值显示为主题色，屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- 点击或长按【-】【+】，调整比率。
- 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单。



速度

该功能用于控制转向和油门，通道3~通道9的舵机速度。

对于方向通道，在快速操作方向时，可能会导致瞬间转向不足、失速或车轮打滑。可调节方向速度功能，实现平稳的转弯。

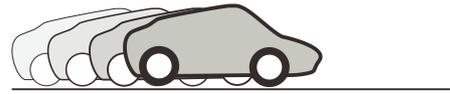
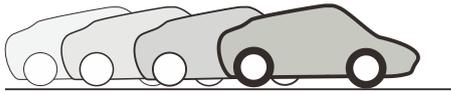
对于油门通道，在湿滑的路面突然操作扳机时，可能会引起车轮打滑、无法平稳的加速。通过调节油门速度功能，可实现平稳的操控，节省动力。

默认值：0%

设置范围：0%~100%

提示：在【高级功能】-【条件模式】-【速度】设置为开时，可单独设置条件1、条件2速度。



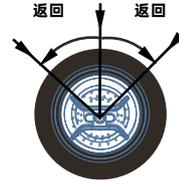
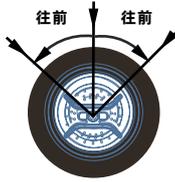


设置了油门速度功能，可平稳快速的起步

未设置油门速度功能，车轮打滑，无法平稳快速的起步

方向速度的设置方法

应用于操作方向舵机时的输出延时，在操作转轮转向（往前方向）和返回（返回方向）的速度可各自设置，当操作转向的速度慢于设置的速度时，则转向输出没有延时效果。



功能路径：【主菜单】-【基本设置】-【速度】



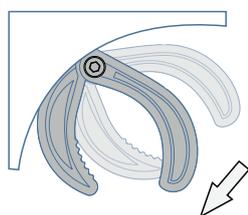
- 通道选择
- 方向速度设置



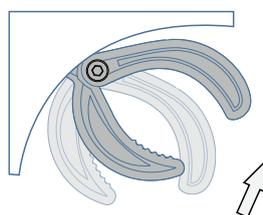
- ①点击【往前】或【返回】比率，设置值聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- ②点击或长按【-】【+】，调整比率。

油门速度的设置方法

应用于急加速时，使油门舵机或电子调速器的输出具备延时作用。扳机操作前进（往前方向）和松开（返回方向）的速度可单独设置，当操作油门的速度慢于设置的速度，或操作刹车时，则油门输出没有延时效果



扳机往前



扳机返回

油门速度设置

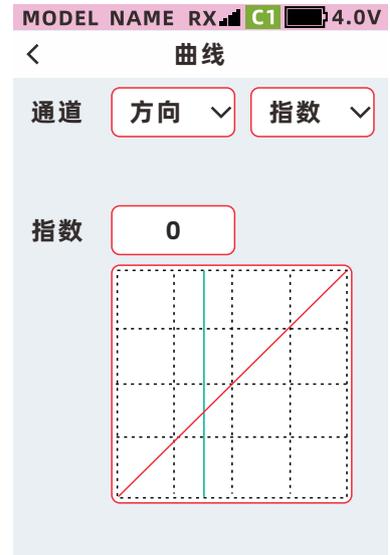
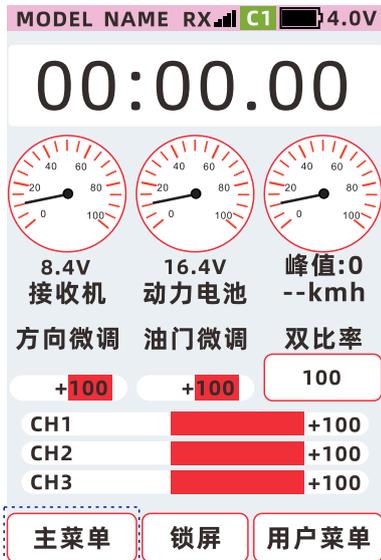


- ①点击【往前】或【返回】比率，设置值聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- ②点击或长按【-】【+】，调整比率。
- ③设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单。

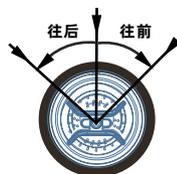
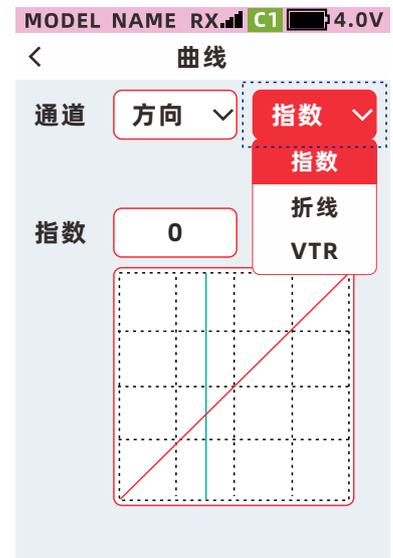
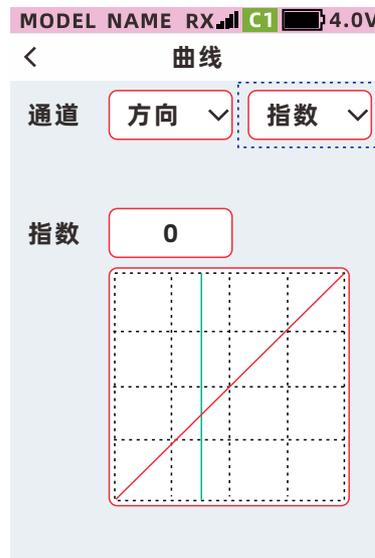
曲线

该功能用于调节方向、油门、通道3到通道9曲线，使舵机中立点两侧的动作变为灵敏、或平缓。另外、曲线类型为指数时，支持通过DT1, DT2, DT3, VR, DL映射到曲线功能（设置路径：【主菜单】-【高级功能】-【通道设置】-【通道功能】），可通过物理按键直接调节指数比率。曲线支持指数，VTR、折线共3种类型。

功能路径：【主菜单】-【基本设置】-【曲线】



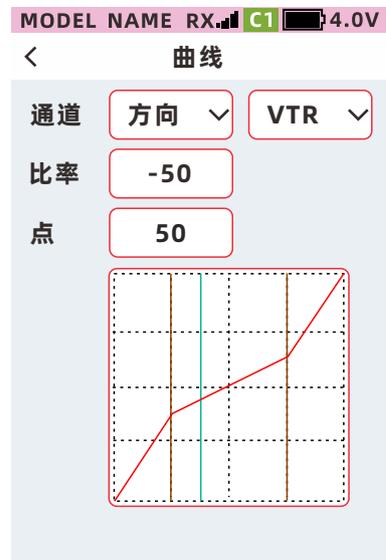
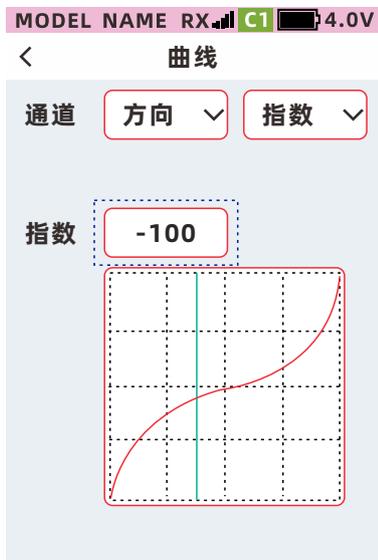
- 1、选择需要设置的通道
- 2、指数曲线（方向和其他通道）
- 3、选择曲线类型



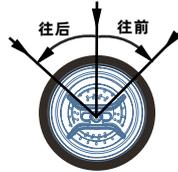
转轮操作

4、指数为-1%到-100%

5、VTR（方向和其他通道）



比率为+1到+100



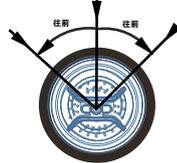
转轮操作

比率为-1到-100

6、折线（方向和其他通道）

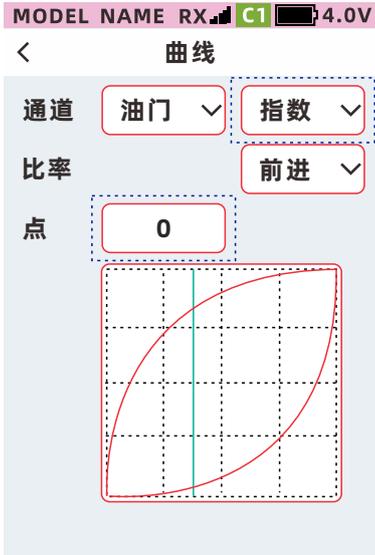


比率为-100到+100,共7个端点可设置



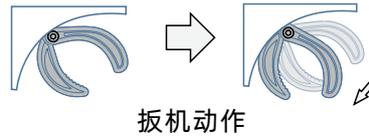
转轮操作

7、指数曲线（油门-前进）



指数为+1到+100

指数设置为正值时，前进的动作趋于灵敏，指数设置为负值时，前进的动作趋于平缓，指数为0时，前进为线性关系。



扳机动作

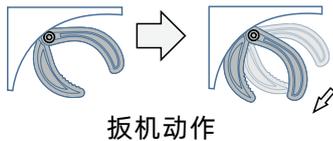
8、VTR（油门-前进）

9、折线（油门-前进）



比率为+1到+100

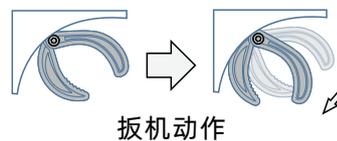
比率设置为正值时，前进的动作趋于灵敏，比率设置为负值时，前进的动作趋于平缓，比率为0时，前进为线性关系。



扳机动作



比率为-100到+100 共4个端点可设置

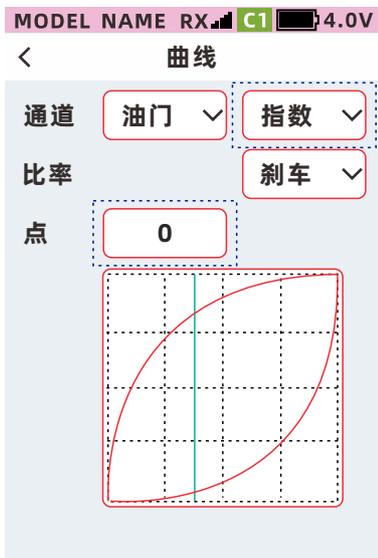


扳机动作

10、指数曲线（油门-刹车）

11、VTR（油门-刹车）

12、折线（油门-刹车）



指数为+1到+100

指数设置为正值时，前进的动作趋于灵敏，指数设置为负值时，前进的动作趋于平缓，指数为0时，前进为线性关系。

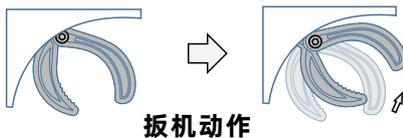


比率为+1到+100

比率设置为正值时，前进的动作趋于灵敏，比率设置为负值时，前进的动作趋于平缓，比率为0时，前进为线性关系。



比率为-100到+100共4个端点可设置

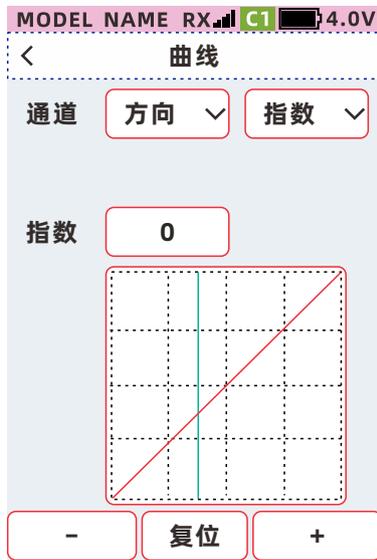
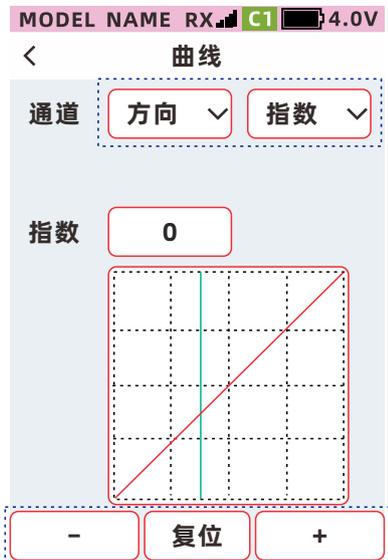


方向通道指数曲线的调整方法

曲线类型：选择指数

通道：选择方向

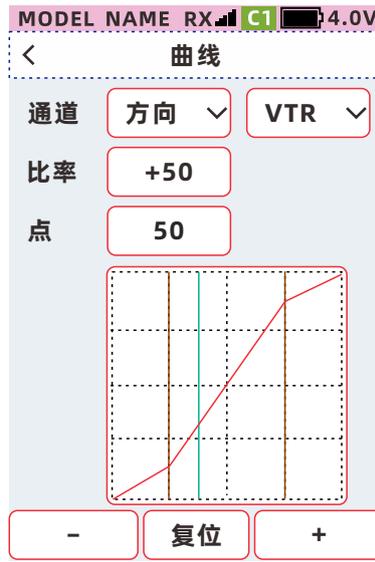
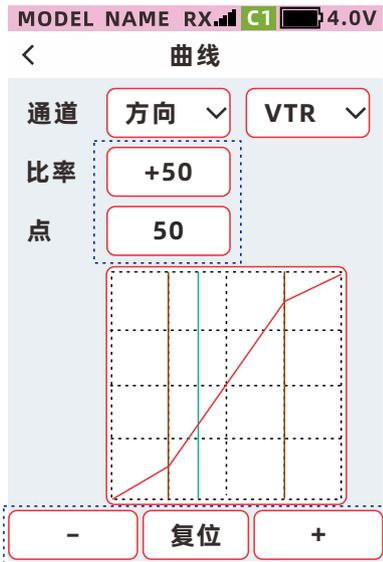
● 点击【指数】设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），在底部栏显示【-】【复位】【+】，指数设置为正值时，转向的动作趋于灵敏，指数设置为负值时，转向的动作趋于平缓，指数为0时，转向为线性关系。



点击【-】、【+】调整指数比率
点击【复位】重置为默认值
调整范围：-100到+100
默认值：0

方向通道VTR曲线的调整方法

- 点击【比率】或【点】设置框，聚焦为主题色，在底部栏显示【-】【复位】【+】，比率设置为正值时，转向的动作趋于灵敏，比率设置为负值时，转向的动作趋于平缓，比率为0时，转向为线性关系。调节【点】的设置值，可以改变点与曲线的位置值。
- 设置完成，点击标题栏退出。



点击【-】、【+】调整指数比率
点击【复位】重置为默认值
比率调整范围：-100到+100
默认值：0
点的调整范围：1到99
默认值：50

方向通道折线的调整方法

- 点击【点】设置框，聚焦为主题色，在下拉选项中选择需要设置的端点，再点击【比率】设置框，在底部栏显示【-】【复位】【+】，设置该端点的输出比率，共有7个点可以设置。可以根据自己的使用习惯，分别设置端点1到端点7的输出比率。
- 设置完成，点击标题栏退出。



点击【-】、【+】调整指数比率
点击【复位】重置为默认值
比率调整范围：-100到+100
点的调整范围：端点1到端点7

油门通道指数曲线的调整方法

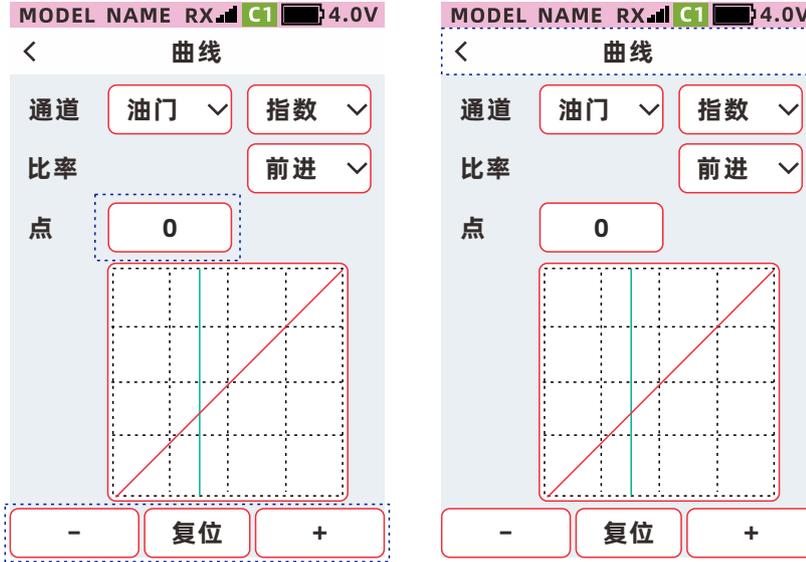
曲线类型：选择指数

通道：选择油门

位置：选择前进、或刹车

● 点击【指数】设置框，聚焦为主题色，在底部栏显示【-】【复位】【+】，指数设置为正值时，油门前进或刹车的动作趋于灵敏，指数设置为负值时，油门前进或刹车的动作趋于平缓，指数为0时，油门前进或刹车为线性关系。

● 设置完成，点击标题栏退出。



点击【-】、【+】调整指数比率

点击【复位】重置为默认值

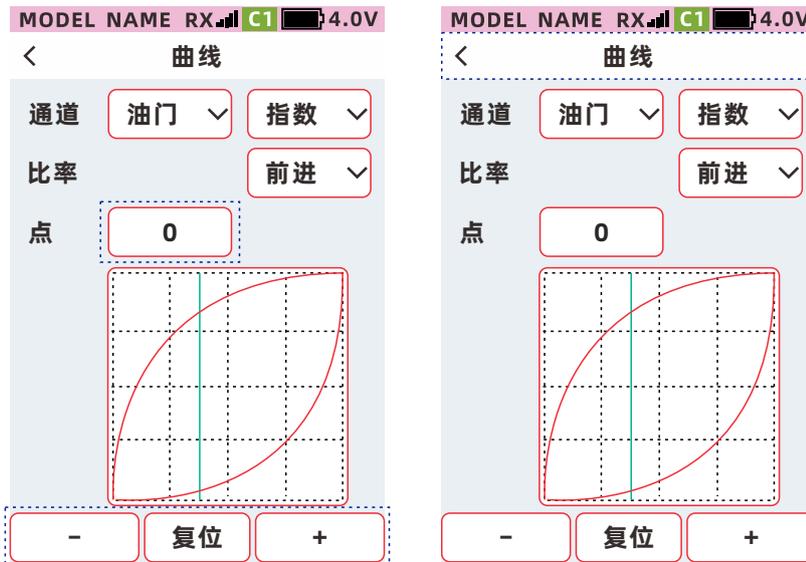
比率调整范围：-100到+100

点的调整范围：端点1到端点7

油门通道-前进，VTR曲线的调整方法

● 点击【比率】或【点】设置框，聚焦为主题色，在底部栏显示【-】【复位】【+】，比率设置为正值时，前进的动作趋于灵敏，比率设置为负值时，油门前进或刹车的动作趋于平缓，比率为0时，油门前进或刹车为线性关系。调节【点】的设置值，可以改变点与曲线的位置值。

● 设置完成，点击标题栏退出。



比率为+1到+100

比率设置为正值时，油门前进或刹车的动作趋于灵敏，比率设置为负值时，油门前进或刹车的动作趋于平缓，比率为0时，油门前进或刹车为线性关系。

油门通道-前进，折线的调整方法

- 点击【点】设置框，聚焦为主题色，在下拉选项中选择需要设置的端点，再点击【比率】，在底部栏显示【-】【复位】【+】，设置该端点的输出比率，共有7个点可以设置。可以根据自己的使用习惯，分别设置端点1到端点7的输出比率。
- 设置完成，点击标题栏退出。



比率为-100到+100
共4个端点可设置

失控保护

该功能用于接收机基于某种原因，无法接收发射机信号时，设置舵机动作位置的功能，F/S(失控保护)、保持、关闭各模式可在接收机恢复接收发射机接收信号时，自动的解除。

注意：需接收机连接时才可以正常设置。为了安全，设置完成后，开始测试时，需断开引擎或电机连接。

F/S(失控保护模式)

当接收机无法接收发射机信号时，该通道的舵机输出事前设置的位置动作，并且保持该位置。

失控保护的数据在点击标题栏返回到上一级时，从发射机发送到接收机。

如果是油动模型，为了安全起见，建议设置此失控保护模式，油门通道设置为刹车动作。

保持模式

当接收机无法接收发射机信号时，保持在接收机无法接收信号前的位置。

关闭模式

当接收机无法接收发射机信号时，接收机信号停止信号输出，此时舵机处于自由活动的状态。

- 功能路径：【主菜单】-【基本设置】-【失控保护】



● 模式为F/S时，右侧数值为舵机输出位置值。点击【数值框】，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），获取当前通道位置值，或在底部栏显示【-】【复位】
【+】中设置F/S值



模式的设置方法

● 点击设置失控保护对应通道的模式。在下拉列表中选择所需的模式。



F/S: 失控保护模式

保持: 保持模式

关闭: 关闭模式

● 设置完成时，点击标题栏返回上一级并发送失控保护数据。

正反设置

该功能可将方向、油门、通道3到通道9舵机的动作方向反转。设置反向后，【辅助微调】、【微调设置】，从中点移动位置时，该移动后的位置会变成中点的另一边。

● 功能路径：【主菜单】 - 【基本设置】 - 【正反设置】



正反设置的方法

点击对应通道的 **正** 或 **反**，设置舵机的动作方向。

当显示为 **正**，表示舵机输出为正向。

当显示为 **反**，表示舵机输出为反向。

设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单。

辅助微调

该功能用于组装模型时，利用各舵机的舵机摇臂，以连杆连接零件时，机械结构仍然无法调整到中心位置，通过调整辅助微调，使舵机摇臂处于中心位置。

● 功能路径：【主菜单】 - 【基本设置】 - 【辅助微调】



辅助微调的调整方法

请参照模型套件的说明书，安装好机械机构，并尽可能使舵机摇臂接近中点位置。

打开【辅助微调】设置界面，分别条件方向、油门、通道3到通道9各通道的设置值。

- ① 点击【设置框】，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- ② 点击或长按【-】【+】，调整比率。
- ③ 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单。



微调设置

本功能可设置方向、油门、通道3到通道9的数字微调模式和微调中立点。

各通道对应的物理微调按钮可在【高级功能】-【通道设置】-【通道功能】中设置。

默认设置：

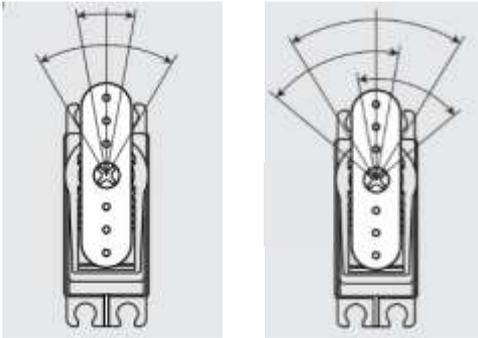
DT1：方向微调

DT2：油门微调

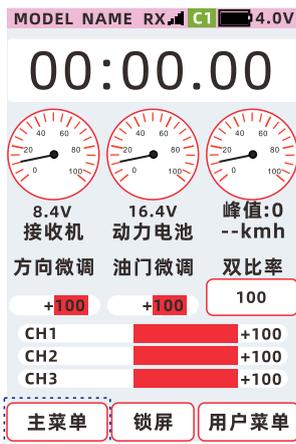
模式：

中点模式：仅改变舵机中立点位置，不改变舵机左、右点行程。

平行模式：中立点向左、向右平移，舵机左、右行程跟随中立点整体平移。



功能路径：【主菜单】-【基本设置】-【微调设置】



微调设置的设置方法

- ① 点击对应通道微调模式设置项，在下拉选项中，根据使用要求，选择【中点】或【平行】模式。
- ② 点击对应通道微调量的设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。点击或长按【-】【+】，调整微调值。
- ③ 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单



舵角设置

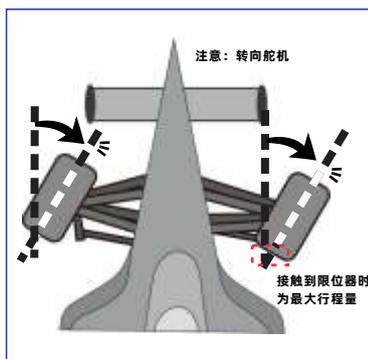
本功能用于设置模型，行程大小、通道限位。

行程大小

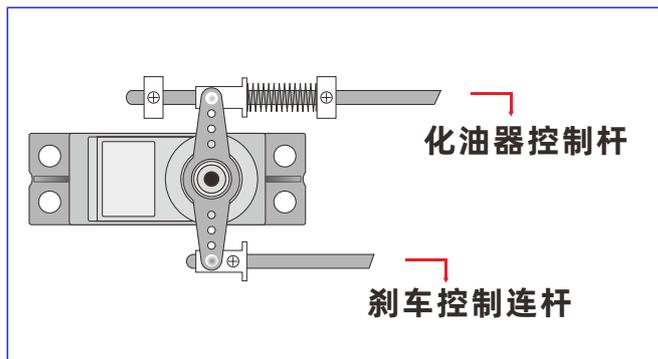
本功能用于调整方向左、右角度调整，油门的前进、刹车，通道3到通道9的上、下行程量的调整，并且可以根据模型的特征，单独调整某一侧的行程量。

提示：行程设置决定通道的行程量，但在以下功能调整时，可能会导致超出总行程的范围。

- 辅助微调（所有通道）
- 编程混控的副通道（所有通道）
- 引擎熄火（油门通道）



调节方向舵机，在舵机输出最大行程量时，模型转向机械结构不会出现挤压变形现象。



当引擎的化油器全开、全闭合和刹车完全制动时，模型机械结构不会发生挤压变形现象，

设置路径：【主菜单】-【基本设置】-【舵角设置】-【行程大小】



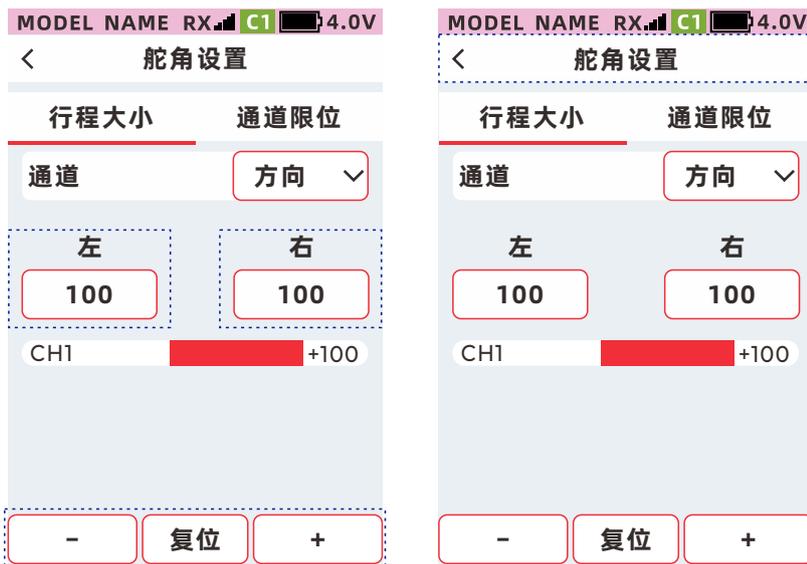
● 选择需要设置的通道
 点击通道按钮，在下拉列表中选择需要设置的通道。



行程大小，左、右比率 的设置方法

①点击左、或右的设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。点击或长按【-】【+】，调整行程量。

②设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单



通道限位

本功能用于舵机最终输出的最大行程量的限制，即使叠加其他混控功能，仍可限制舵机的最大行程量来保护物理连接不受损坏。

功能路径：【主菜单】-【基本设置】-【舵角设置】-【通道限位】



选择需要设置的通道

- 点击通道按钮，在下拉列表中
选择需要设置的通道。



行程大小，左、右比率的方法

- ① 点击左、或右的设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。点击或长按【-】【+】，调整行程量。
- ② 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单



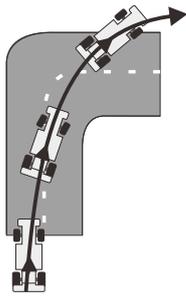
油门功能

A.B.S

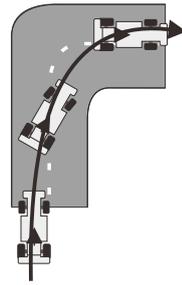
全时四轮驱动模型，在转弯时，可能出现转弯过急，模型冲出跑道的现象，启动A.B.S功能，让油门输出间歇性的点刹动作，让模型实现平稳的转弯。

操作刹车，油门舵机或电子刹车间歇性的形成点刹动作。可设置刹车的返回量、延时、循环、占空比、刹车触发点参数。

在【高级功能】-【刹车混控】可分别设置通道3、通道4是否开启A.B.S功能。



未启用A.B.S



已启用A.B.S

功能路径：【主菜单】-【油门功能】-【A.B.S】

MODEL NAME RX 4.0V

00:00.00

8.4V 16.4V 峰值:0
接收机 动力电池 --kmh

方向微调 油门微调 双比率

+100 +100 100

CH1 +100
CH2 +100
CH3 +100

主菜单 锁屏 用户菜单

MODEL NAME RX 4.0V

< 主菜单

基本设置

油门功能

计时器

模型菜单

高级功能

通信功能

系统设置

舵机监视器

MODEL NAME RX 4.0V

< 油门功能

A.B.S 油门怠速 油门模式

状态 开

返回量

延时

循环

占空比

刹车触发点

CH1 +100

油门怠速设置

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用油门
怠速设置。

开：表示状态为开

关：表示状态为关

MODEL NAME RX 4.0V

< 油门功能

A.B.S 油门怠速 油门模式

状态 开

返回量

延时

循环

占空比

刹车触发点

CH1 +100

返回量的设置

刹车返回量。点击刹车动作时，相应舵机位置的返回比例。1~100 返回量为 1~100%。

点击【返回量】的设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。

点击或长按【-】【+】，调整返回量

MODEL NAME RX C1 4.0V

< 油门功能

A.B.S 油门怠速 油门模式

状态 开

返回量 50

延时 0

循环 10

占空比 50

刹车触发点 30

- 复位 +

延时量的设置

启动A.B.S延迟量。当满足A.B.S起效条件时，启动该功能的延迟时间。

设置为0：无延迟；

设置为1~100：延迟约为 0.01~2秒。

点击【延时】的设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。

点击或长按【-】【+】，调整延时量。

MODEL NAME RX C1 4.0V

< 油门功能

A.B.S 油门怠速 油门模式

状态 开

返回量 50

延时 0

循环 10

占空比 50

刹车触发点 30

- 复位 +

循环的设置

点放速度。刹车和解除刹车一个周期所需时间。

设定值越小，点放所花时间越少；反之，设定值越大，点放所花时间越多。

点击【循环】的设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。

点击或长按【-】【+】，调整循环量。

MODEL NAME RX C1 4.0V

< 油门功能

A.B.S 油门怠速 油门模式

状态 开

返回量 50

延时 0

循环 10

占空比 50

刹车触发点 30

- 复位 +

占空比的设置

点放效率，刹车时间占整个点放时间的比重。

设置范围：20%到100%

默认值：50%

点击【占空比】的设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。

点击或长按【-】【+】，调整占空比。

MODEL NAME RX C1 4.0V

< 油门功能

A.B.S 油门怠速 油门模式

状态 开

返回量 50

延时 0

循环 10

占空比 50

刹车触发点 30

- 复位 +

刹车触发点的设置

A.B.S开始作用的的扳机位置。

设置为10%~100%：刹车位置达到

10~100%时，启用A.B.S功能。

①点击【刹车触发点】的设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】

【+】。点击或长按【-】【+】，调整刹车触发点位置。

②设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单

MODEL NAME RX C1 4.0V

< 油门功能

A.B.S 油门怠速 油门模式

状态 开

返回量 50

延时 0

循环 10

占空比 50

刹车触发点 30

- 复位 +

MODEL NAME RX C1 4.0V

< 油门功能

A.B.S 油门怠速 油门模式

状态 开

返回量 50

延时 0

循环 10

占空比 50

刹车触发点 30

- 复位 +

油门怠速

该功能用于油动模型时，通过提高油动车的怠速，提高发动机的启动性能。使用本功能时，需在【高级功能】-【通道设置】-【通道功能】中分配油门怠速-状态的物理开关。油门的中立点会在加速侧或是刹车侧进行补偿修正。当怠速功能启动时，中立点进行补偿，不会影响最大行程。

设置比率时，

前缀为上，表示对加速侧补偿。

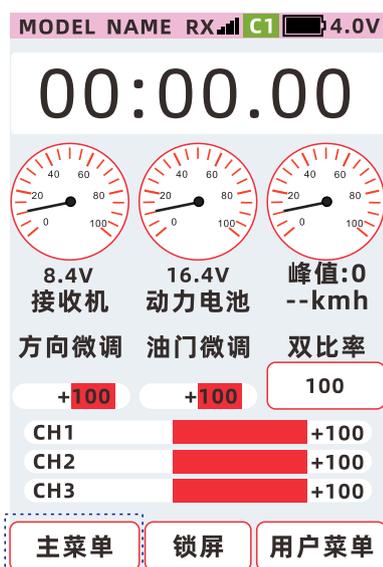
前缀为下，表示对刹车侧补偿。

语音播报：

开启：油门怠速

关闭：怠速解除

功能路径：【主菜单】-【油门功能】-【油门怠速】



油门怠速设置

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用油门
怠速设置。

开：表示状态为开

关：表示状态为关



油门怠速比率的设置方法

- ①点击【比率】设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。点击或长按【-】【+】，调整怠速比率。
- ②设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单



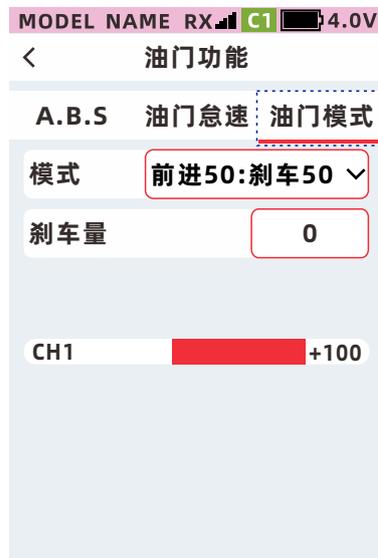
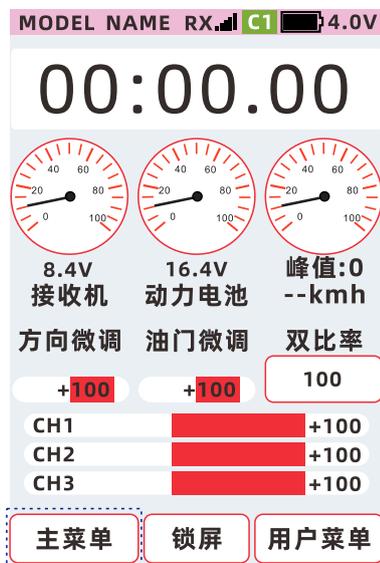
油门模式

本功能可设置油门通道前进和刹车的动作比率，共有【前进50：刹车50】，【前进70：刹车30】，【前进100：刹车0】（船模等模型使用）共3种模式。

刹车量

直接调节油门触发刹车时，刹车输出的最小行程量。

功能路径：【主菜单】 - 【油门功能】 - 【油门模式】



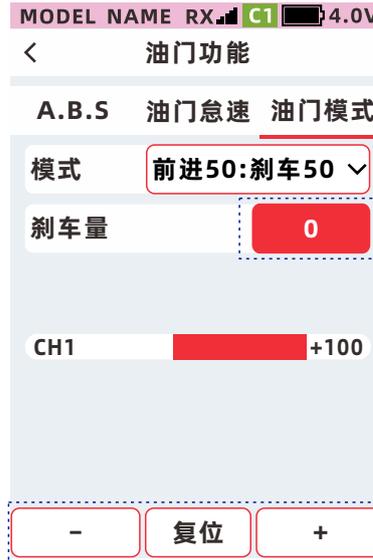
油门模式的设置：

- 1、点击模式设置项，在下拉选项中，根据使用需求，选择【前进50：刹车50】、【前进70：刹车30】或【前进100：刹车0】模式。



刹车速度的设置：

- ①点击【刹车速】设置框，当前选中聚焦的设置框显示为主题色，屏幕底部显示【-】【复位】【+】。点击或长按【-】【+】，调整刹车速。
- ②设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单



计时器

计时器

计时器功能可以在正计时、倒计时、圈计时三种计时模式中选择一种。

功能路径：【主菜单】 - 【计时器】 - 【计时器】



开始/暂停：点击计时器开始计时/暂停计时。

复位：点击计时器清零。

时间：设置计时器警告时间。

模式：选择正计时、倒计时、圈计时。

震动：计时器完成时有震动提醒。

前10秒提醒：距离计时器完成前10秒扬声器发出10、9、8、7、6、5、4、3、2、1，计时器已超时的语音提醒开关

每分钟播报：计时每隔1分钟，扬声器语音播报第1分钟，第2分钟，...第N分钟

扳机控制：可以通过设置扳机的位置，控制计时开始/暂停。

计时列表：打开跳转到计时列表界面

正计时

用于测量开始到停止之间的时间。

按下PS1键，可在开始、暂停之间切换，

累计各开始和停止之间的总时间。

可使用油门扳机作为计时开始、暂停的控制。

即使在非计时器功能界面，仍然可通过按键控制计时器开始、暂停、复位。



倒计时

按下PS1键，可在开始、暂停之间切换，累计各开始和停止之间的总时间。

可使用油门扳机作为计时开始、暂停的控制。

即使在非计时器功能界面，仍然可通过按键控制计时器

开始、暂停、复位。



圈计时

●启动圈计时后，每圈的时间会依照每次按下按钮的顺序记录下来。

(最大保存100圈)

●在【高级功能】-【通道设置】-

【通道功能】设置按键

【计时器-圈计时】功能后，才可使用按键进行圈数计

次，每按下1次计1圈，扬声器并发出第1圈，第2圈，...第N圈

的语音播报。

计时列表



总时间

总时间=第1圈时间+第2圈时间+第3圈时间+.....第100圈时间

平均时间= 第1圈时间+第2圈时间+第3圈时间+.....第100圈时间 / 圈数

清零：清除圈计时列表时间。

计时器计时时间设置方法

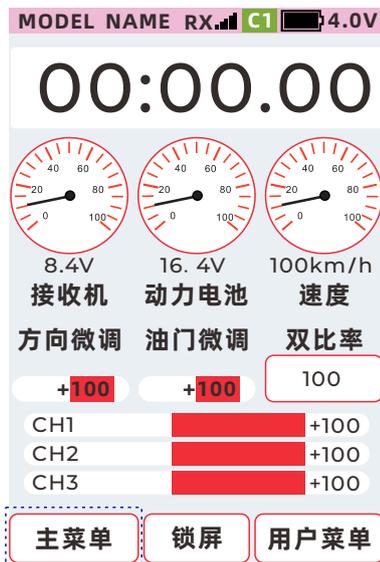
- ① 点击【分】或【秒】的设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。点击或长按【-】【+】，调整行程量。
- ② 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单



模型计时

该界面可显示当前选中模型的累计使用时间，计时模式可设置为开机计时、转轮控制、扳机控制3种模式。

功能路径：【主菜单】-【计时器】-【模型计时】



累计使用时间：

当前选中模型的累计使用时间

最大计时时间：99小时 59分59秒，

超出会清零计时。

模式：

设置控制计时开始、暂停的方式。



开机：

开机即自动开始计时。

转轮：

通过转轮控制计时开始、暂停。

转轮控制位置设置路径：【高级功能】-【通道设置】-【档位设置】-【转轮】

扳机：

通过扳机控制计时开始、暂停。

扳机控制位置设置路径：【高级功能】-【通道设置】-【档位设置】-【扳机】

复位：

清零当前选中模型的累计使用时间。

模型菜单

模型选择

遥控有40组模型可供选择储存。当前选中的为聚焦绿色框

1.模型1, 模型17...模型40, 同一个ID。一个控多个接收。

具体方式: 两个接收对码, 同时通电, 两个接收机都控制。

2.使用方式: 发射机, 通信设置, 接收机端设置, 接收单独通电, 设置通道输出顺序, 如1号接收(1-6通), 2号接收(7-9通)

3.模型2-模型16, 采用不同的ID。具体现象: 两台车同时通电的情况下, 只能控制一辆车。

功能路径: 【主菜单】-【模型菜单】-【选择】



重命名

为区分每个模型的差别, 可使用大小写英文字母、数字和标点符号命名你的模型。

功能路径: 【主菜单】-【模型菜单】-【选择】-【重命名】





1、移到光标到需要修改的字符。

点击【<】或【>】、向左或向右移动光标。

2、选择字符

在模型名称的下列键盘中，切换大、小写，符号和数字，选择所需要的字符，进行命名进行确认。

复制

可将当前选定的模型数据复制到另一个模型数据里，不改变当前模型数据的设置。将选定模型的设置数据复制到另一组模型里。

功能路径：【主菜单】 - 【模型菜单】 - 【复制】



复制数据源的选择/复制目标模型的选择

点击【从模型】设置项，在下拉列表中选择作为数据源的模型名称。

点击【复制到】设置项，在下拉列表中选择作为复制目标的模型名称。

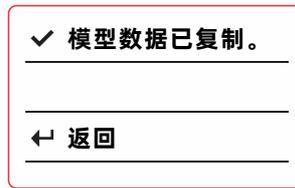
点击【复制】，执行复制功能。

当弹窗显示模型数据已复制时，则模型数据已被成功复制。

复制完成，点击标题栏返回到上一级菜单



复制成功



重置为出厂默认数据

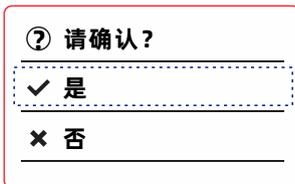
把当前选中的模型参数复位，复位值为出厂设置。(不影响其他模型数据)

功能路径：【主菜单】-【模型菜单】-【重置为出厂默认数据】

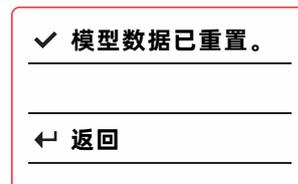


重置为出厂默认数据的操作步骤

点击【重置为出厂默认数据】， 重置进度状态提示
在弹窗中点击【是】



当前已选中模型已成功重置为出厂默认数据，点击标题栏返回上一级界面



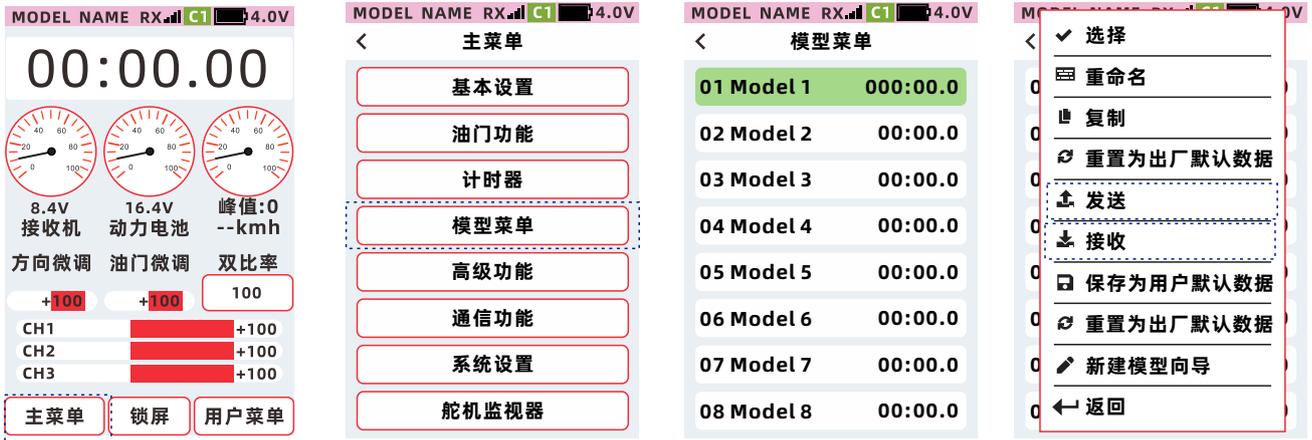
发送/接收

分享所选模型数据。所选模型数据以无线的方式发送到另一台X9遥控器。

功能路径：【主菜单】-【模型菜单】-【点击所选模型】-【发送】

所选模型的位置，以无线的方式用来接收储存另一台X9遥控器分享的模型数据。

功能路径：【主菜单】-【模型菜单】-【点击所选模型】-【接收】



模型数据发送/接收的操作步骤

1号机：发送数据的遥控器 点击【发送】

2号机：接收数据的遥控器 点击【接收】



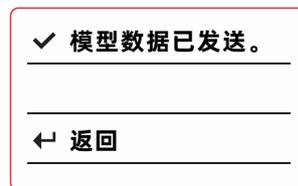
1号机：发送数据的遥控器
发送进度状态提示



2号机：发送数据的遥控器
接收进度状态提示



当前已选中模型已成功发送，点击标题栏返回上一级界面



提示：如需取消发送/接收，可点击【取消发送/接收】按钮取消发送模型数据。

保存为用户默认数据

本功能可以将当前已选中的模型设置保存为用户默认数据，在模型设置被改变，或需找回之前的设置数据时，可通过本功能进行数据备份。点击【重置为用户默认数据】将模型数据恢复为当前保存的数据。点击【保存为用户数据】则将当前最新的设置进行保存。

提示：【系统设置】-【恢复出厂设置】不会清除本功能保存的数据。

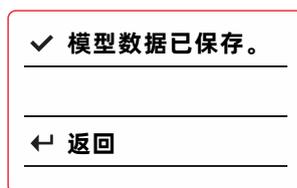
功能路径：【主菜单】-【模型菜单】-【保存为用户默认数据】



用户数据保存进度状态提示



用户数据已保存，点击标题栏返回上一级界面



重置为用户默认数据

把当前选中的模型参数复位，复位值为用户默认数据。(不影响其他模型数据)

提醒：用户未操作过【保存为用户默认数据】时，

【重置为用户默认数据】和【重置为出厂默认数据】重置后的数据一致

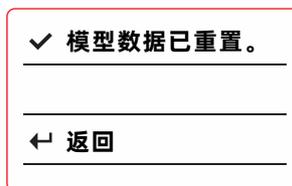
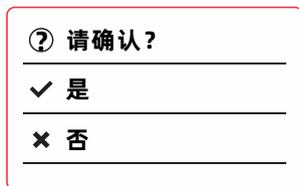
功能路径：【主菜单】-【模型菜单】-【重置为用户默认数据】



重置为用户默认数据的操作步骤

点击【重置为用户默认数据】， 重置进度状态提示
在弹窗中点击【是】

当前已选中模型已成功重置为出厂
默认数据，点击标题栏返回上一级界面



新建模型向导

X9发射机具有快速设置功能，在设置新的模型时，该功能可进行各种设置，并且操作简便。

启动【新建模型向导】后，点击【下一步】按以下顺序快速设置功能，点击标题栏则返回上一步。

【选择模型类型】→【通道设置】→【对码】→【舵机类型】→【正反设置】→【舵角设置】→【辅助微调】

功能路径：【主菜单】-【模型菜单】-【新建模型向导】



功能步骤：【新建模型向导】→【选择模型类型】→【通道设置】→【对码】

新建模型向导：可选择8种模型类型，每种类型的模型数据都有默认的通道功能预设。

选择模型类型：坦克、攀爬车、摩托车、电动模型车、油动模型车、航模（单电机）、航模（双电机）、电动模型车（LED）。



通道设置：可自定义设置，转轮、扳机，微调、按键、旋钮、船形开关的操作功能及触发方式。

通道功能：1.DT1、DT2、DT3、VR、DL，可设置，比率通道、步进微调、功能比率、功能通道比率。

2.PS1、PS2、PS3、SW1、SW2，可设置，通道、功能（开启/关闭）、功能模式切换。

1.转轮、扳机、VR，可设置，正反向输出。

步进方向：2.DT1、DT2、DT3、DL，可设置，微调步进量，正反向输出。

3.PS1、PS2、PS3、SW1、SW2，可设置（普通/触发）模式。开关在【通道功能】选择

（通道）支持（普通/触发）模式，开关在【通道功能】选择（功能）只支持（触发）模式。

档位设置：1.转轮、扳机，档位设置只支持【计时器】【模型计时】使用。设置（设置触发区域），正反（设置触发区域的正反），模式【线性/对称】触发模式。

2.SW1、SW2，可设置开关触发模式，开关关、关开关、关开关、开开关、开开关、关开关。

对码：接收通电长按SET键，闪橙灯。遥测（关）对码后接收不回传，接收供电电压，外部动力电池电压。



功能步骤：【对码】→【舵机类型】→【正反设置】→【舵角设置】→【辅助微调】

舵机类型：【模拟舵机】模式，支持（模拟舵机/数字舵机），【数字舵机】模式，不支持（模拟舵机）。

提醒：数字舵机模式，使用模拟舵机《会烧毁舵机》。数字舵机模式，使用数字舵机《响应速度提升》。

正反设置：可设置通道正反。编程混控、坦克混控，可调整负比率设置输出正反。

注意：设置舵机通道，会变更舵机臂中点，应取下舵机臂拉杆，防止拉伤舵机。

舵角设置：【行程大小】可设置通道输出大小。优先级高，会影响通道相关联的行程。

【通道限位】可限制通道输出大小。优先级高，限制通道混控行程，输出比率叠加超出设置值。

辅助微调：可设置通道中点，保持通道左右行程一致。提醒：优先调舵机中点，再调左右拉杆，

失控保护，有三种模式，F/S、保持、关闭，使用模型设备前，应根据需要设置失控保护数据。

(F/S)模式：当接收机无法接收发射机信号时，接收机输出预先设置好的参数位置，并且保持该位置。

提醒：如果是油动模型，为了安全起见，建议设置此失控保护模式，油门通道设置为刹车动作。

(保持)模式：当接收机无法接收发射机信号时，保持在接收机无法接收信号前的位置。

(关闭)模式：当接收机无法接收发射机信号时，接收机信号停止信号输出，此时舵机处于自由活动的状态。

失控保护设置详情33页

高级功能

通道设置

本功能可以设置转轮、扳机，微调、按键、编码器、旋钮、3档开关的操作功能及触发方式等。

提示：开关名称及位置请见【XX】页

转轮、扳机：可设置步进方向正反，计时器，模型计时，触发模式，触发正反。

DT1、DT2、DT3、DL：可设置功能、步进、方向。

VR：可设置功能、方向。

PS1、PS2、PS3：可设置功能、触发方式

SW1、SW2：可设置功能、触发方式、档位

功能路径：【主菜单】-【高级设置】-【通道功能】



微调、旋钮【功能】的设置方法

点击选择微调或旋钮

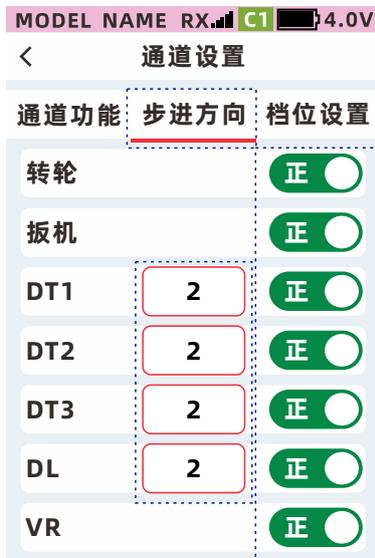
(DT1、DT2、DT3、DL、VR)

在下拉功能列表中，选择需要的功能。



微调、旋钮步进、方向的设置方法

点击【步进方向】按钮



微调、旋钮【步进】的设置方法

点击DT1、DT2、DT3、DL步进值设置框，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。点击或长按【-】【+】，调整步进值。

说明：步进，微调或旋钮每操作一次，输出的数值。

微调、旋钮【方向】的设置方法

点击DT1、DT2、DT3、DL、VR 正 反，可设置微调、旋钮的正、反方向。

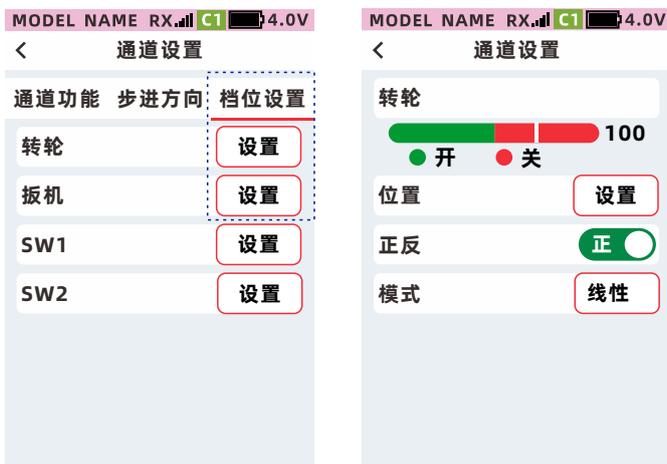
当显示为 正，表示微调、旋钮输出为正向。

当显示为 反，表示微调、旋钮输出为反向。

说明：微调 and 旋钮可选择的功能如下表：

扳机和转轮【档位设置】的设置方法

点击【档位设置】



指示条白色滑块：指示当前扳机或转轮位置

位置：设置【开】、【关】区域的位置、点击【设置】按钮获取当前扳机或转轮位置。

开：转轮或扳机位置位于该区域时，则状态为【开】

关：转轮或扳机位置位于该区域时，则状态为【关】

正反：对【开】、【关】区域进行方向。

模式

线性：指示条触发位置分为【开】、【关】两个区域。

对称：指示条触发位置分为【开】【关】

【开】或【关】【开】【关】3个区域。

且【开】或【关】区域为对称方式。

物理输入	功能选择	功能说明
DT1	关闭	未分配功能
DT 2	双比率-方向	【双比率】方向通道-比率
DT2	刹车比率	【双比率】油门通道-刹车比率
VR	速度-方向向前	【速度】方向通道-向前比率
DL	速度-方向返回	【速度】方向通道-返回比率
	速度-油门向前	【速度】油门通道-向前比率
	速度-油门返回	【速度】油门通道-返回比率
	指数曲线-方向	【曲线】方向通道指数-指数、VTR-比率，折线时无功能
	前进曲线	【曲线】油门通道指数-前进、指数-指数、VTR-比率，折线时无功能
	刹车曲线	【曲线】油门通道指数-刹车、指数-指数、VTR-比率，折线时无功能
	A.B.S返回量	A.B.S返回量比率
	A.B.S延时	A.B.S延时比率
	A.B.S循环	A.B.S循环比率
	方向微调	方向通道微调
	油门微调	油门通道微调
	微调3	通道3微调
	微调4	通道4微调
	微调5	通道5微调
	微调6	通道6微调
	微调7	通道7微调
	微调8	通道8微调
	微调9	通道9微调
	通道3	通道3输入，左按输入最小值（负值），右按输入最大值（正值）
	通道4	通道4输入，左按输入最小值（负值），右按输入最大值（正值）
	通道5	通道5输入，左按输入最小值（负值），右按输入最大值（正值）
	通道6	通道6输入，左按输入最小值（负值），右按输入最大值（正值）
	通道7	通道7输入，左按输入最小值（负值），右按输入最大值（正值）
	通道8	通道8输入，左按输入最小值（负值），右按输入最大值（正值）
	通道9	通道9输入，左按输入最小值（负值），右按输入最大值（正值）
	辅助微调1	通道1辅助微调，左按负值，右按正值
	辅助微调2	通道2辅助微调，左按负值，右按正值
	辅助微调3	通道3辅助微调，左按负值，右按正值
	辅助微调4	通道4辅助微调，左按负值，右按正值
	辅助微调5	通道5辅助微调，左按负值，右按正值
	辅助微调6	通道6辅助微调，左按负值，右按正值
	辅助微调7	通道7辅助微调，左按负值，右按正值
	辅助微调8	通道8辅助微调，左按负值，右按正值

	辅助微调9	通道9辅助微调, 左按负值, 右按正值
	油门急速-比率	油门急速-比率
	引擎熄火	引擎熄火-比率
	刹车混控-通道3	刹车混控-通道3比率
	刹车混控-通道4	刹车混控-通道4比率
	四轮转向-比率	四轮转向-比率
	转向混控-夹角	转向混控-夹角比率
	双电调-比率	双电调-比率
	陀螺仪-感度	陀螺仪-感度比率

按键、3档开关 [功能] 的设置方法

点击选择按键或3档开关 (PS1、PS2、PS3、SW1、SW2)

再下拉功能列表中, 选择需要的功能

按键、3档开关【触发模式】的设置方法

点击【步进方向】按钮



点击PS1、PS2、PS3

触发: 每按下1次, 切换1次状态。

普通: 按下时切换状态, 松开时保持当前状态。

WS1、WS2

触发: 开关位置位于【开】时, 切换1次状态, 开关位置位于【关】时, 不切换状态。

普通: 开关位置位于【开】时, 切换状态, 开关位置位于【关】时, 保持当前状态。

3档开关【档位设置】的设置方法

点击【档位设置】



点击WS1或WS2【设置】按钮

示意图：实时指示当前开关位置
 上：设置开关位置处于上时的状态
 中：设置开关位置处于中时的状态
 下：设置开关位置处于下时的状态



提示：无论那种设置组合，至少保留一个【开】和一个【关】状态，例如，用户设置了上、中位置为【开】时，下的位置由【关】设置为【开】，系统会自动把上、中位置的状态设置为【关】。

说明：按键和3档开关可选择的功能如下表：

物理输入	功能选择	功能说明	默认值
SW1	关闭	未分配功能	普通
SW2	舵机监视器	短按直接跳转到舵机监视器界面	仅触发
	遥测播报	状态 开/关	普通
	A.B.S	状态 开/关	普通
	油门怠速-状态	状态 开/关	普通
	编程混控1	状态 开/关	普通
	编程混控2	状态 开/关	普通
	编程混控3	状态 开/关	普通
	编程混控4	状态 开/关	普通
	编程混控5	状态 开/关	普通
	引擎熄火	状态 开/关	普通
	通道3	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道4	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道5	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道6	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道7	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道8	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道9	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	陀螺仪	模式开关、AVCS和普通切换	普通
	四轮转向-模式	模式切换	仅触发
	双电调-模式	切换双电子调速器模式	仅触发
	计时器-开始	长按直接跳转到计时器界面，短按开始、再按暂停	仅触发
	计时器-复位	短按计时器复位	仅触发
	计时器-圈计时	短按记一次圈计时	仅触发
	条件模式	短按切换条件1、条件2	普通
	用户菜单	短按直接跳转到用户菜单界面	仅触发
	坦克混控-方向	短按切换坦克混控-方向正反	普通
	坦克混控-油门	短按切换坦克混控-油门正反	普通
	教练	教练功能开启或者关闭	普通

物理输入	功能选择	功能说明	默认值
PS1	关闭	未分配功能	普通
PS2	舵机监视器	短按直接跳转到舵机监视器界面	仅触发
PS3	遥测播报	状态 开/关	普通
	A.B.S	状态 开/关	普通
	油门怠速-状态	状态 开/关	普通
	编程混控1	状态 开/关	普通
	编程混控2	状态 开/关	普通
	编程混控3	状态 开/关	普通
	编程混控4	状态 开/关	普通
	编程混控5	状态 开/关	普通
	引擎熄火	状态 开/关	普通
	通道3	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道4	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道5	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道6	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道7	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道8	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	通道9	通道输入、首次点击输出最小值	普通
	陀螺仪	模式开关、AVCS和普通切换	普通
	四轮转向-模式	模式切换	仅触发
	双电调-模式	切换双电子调速器模式	仅触发
	计时器-开始	长按直接跳转到计时器界面，短按开始、再按暂停	仅触发
	计时器-复位	短按计时器复位	仅触发
	计时器-圈计时	短按记一次圈计时	仅触发
	条件模式	短按切换条件1、条件2	普通
	用户菜单	短按直接跳转到用户菜单界面	仅触发
	坦克混控-方向	短按切换坦克混控-方向正反	普通
	坦克混控-油门	短按切换坦克混控-油门正反	普通
	教练	教练功能开启或者关闭	普通

引擎熄火

使用本功能时，必须在【高级功能】-【通道设置】-【通道功能】中设置【引擎熄火】控制开关。使用开关将油门舵机输出固定在设置的位置上。

引擎熄火为停止引擎运转，提供了一个安全简便的方法，一般可以在怠速状态下拨动控制开关即可实现，必须设置熄火位置

功能路径：【主菜单】-【高级功能】-【引擎熄火】



提示：当【油门功能】-【油门模式】设置为【前进100：刹车0】；【前进50：刹车50】的设置为刹车输出量，由于无刹车功能。【位置】的设置值无论为任何值，输出均为油门通道在中立点时，油门通道的输出量。需要通过【基本设置】【舵角设置】【行程大小】中的行程量和【微调设置】中的微调量调整引擎熄火的位置。

引擎熄火的设置方法

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用熄火引擎。

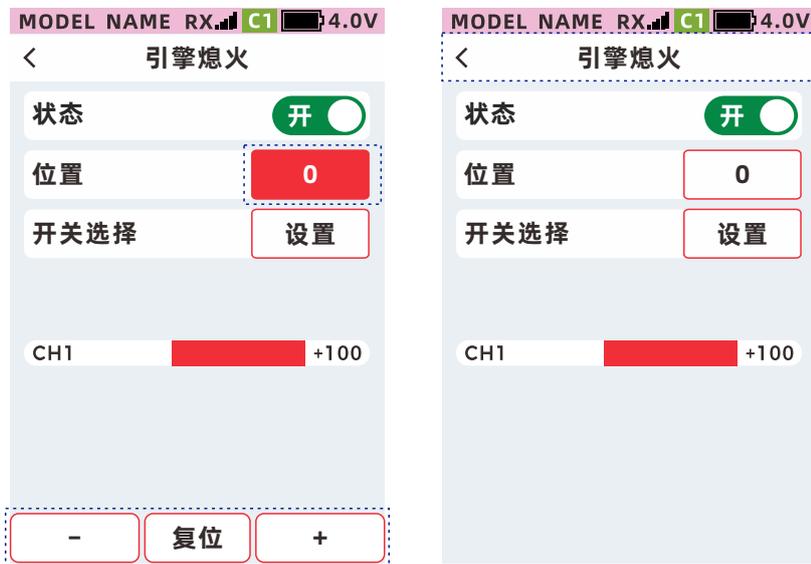
开关选择：DT1、DT2、DT3、DL、
VR、PS1、PS2、PS3、SW1、
Sw2可以选择控制开关

开：表示状态为开

关：表示状态为关



- 点击【位置】，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- 点击或长按【-】【+】，调整位置值。
- 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单。



转向混控

本功能是一种使用2个通道，各自控制左右转向的混控功能，可单独设置左、右比率，实现平稳的转弯，转向1连接通道1舵机，转向2连接通道4舵机。调整左、右各比率后，还可以通过调整转向夹角的比率，来调整转向角度。转向夹角的比率可以通过【高级功能】-【通道设置】-【通道功能】中设置DT1、DT2、DT3、VR、DL作为【转向混控-夹角】的输入。

功能路径：【主菜单】-【高级功能】-【转向混控】



注意：转向混控功能开启后，通道4仅作为转向混控方向2的输出，【通道设置】中的通道4功能设置将无效。

提示：【转向混控】和【双电子调速器】功能只能2选1开启，当【双电子调速器】功能开启后，点击【转向混控】功能状态开/关后，会有下图弹窗提醒：

提醒：
双电子调速器功能已开启，请关闭后再使用本功能。

返回

转向混控设置

状态设置为【开】时功能启用，设置为【关】时，
则不启用转向混控功能。

开 ：表示状态为开

关 ：表示状态为关

转向1、转向2左、右比率的调整。



- 点击左或右，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- 点击或长按【-】【+】，调整比率。
- 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单。



刹车混控

模型的前、后轮的刹车必须单独控制和调整时，可以使用此功能。

本功能提供了3种控制方式。

- 油门通道控制后轮刹车，通道3 或 通道4控制前轮刹车。
- 油门通道控制后轮刹车，通道3 与 通道4控制前轮刹车。
- 油门通道单独控制加速，不控制刹车，通道3 与 通道4控制前后轮刹车。当油门通道刹车时，把刹车动作按比例混控到通道3、通道4。

提示：当【油门功能】【油门模式】设置为【前进100：刹车0】，由于刹车端无输出，会导致本功能设置后实际上无输出，所以使用本功能时，需要把【油门模式】设置为【前进50：刹车50】或【前进70：刹车30】

注意：刹车混控功能开启后，通道3或通道4启用时，【高级功能】-【通道设置】中的通道3和通道4功能设置将无效。

功能路径：【主菜单】-【高级功能】-【刹车混控】



通道3、通道4状态的设置方法

通道3/通道4：状态为【开】时，则控制前轮刹车，状态为【关】时，则不作为控制前轮刹车。



：表示状态为开

：表示状态为关

通道3、通道4比率 的设置方法

比率：刹车动作混控到通道3/通道4的动作量

比率设为0：刹车动作0%混控到通道3、通道4，即通道3、通道4没动作。

比率设为100：刹车动作100%混控到通道3、通道4。

- 点击【比率】，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- 点击或长按【-】【+】，调整位置值。



通道3、通道4延时的设置方法

延时：调整通道3、通道4执行刹车的动作速度。

设置为0时：速度最快，不延迟。

设置为100时：速度最慢，延迟最大。

- 点击【延时】，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- 点击或长按【-】【+】，调整位置值。



A.B.S状态的设置方法

A.B.S：带A.B.S刹车的动作混控到通道3、通道4

设置为【开】，把带A.B.S刹车的动作混控到通道3、通道4。

设置为【关】，不混控A.B.S刹车动作，只是把普通的刹车动作混控到通道3、通道4。

- 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单。



陀螺仪

本功能可设置陀螺仪灵敏度，分内置陀螺仪、外置陀螺仪，可设置陀螺仪感度值、模式、感度开关、输出通道。用于模型转弯时，模型尾部姿态的补偿修正，直线行驶时，模型方向姿态的补偿修正。

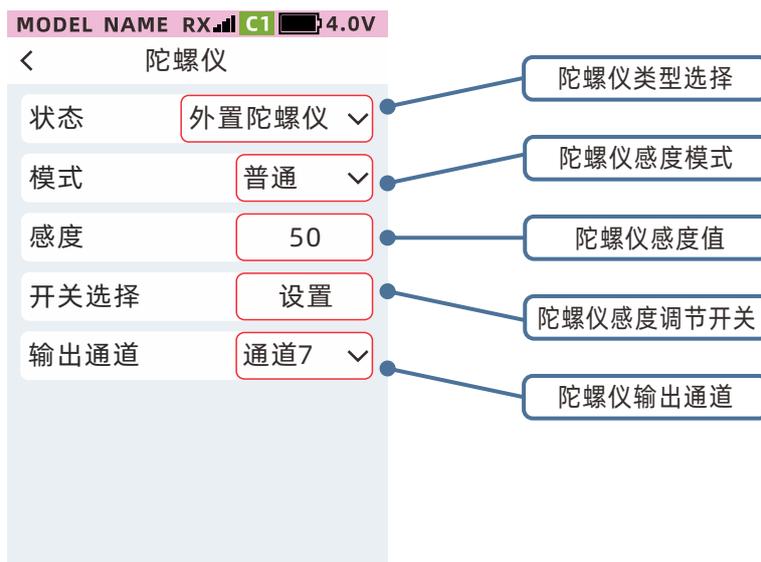
功能路径：【主菜单】 - 【高级功能】 - 【陀螺仪】



陀螺仪：如果陀螺仪，只需要旋钮调节感度的功能，可在通道功能，DL、VR，分配陀螺仪接口通道。

①点击（感度）项，设置值聚焦显示红色，屏幕底部显示【-】【复位】【+】。

②点击或长按【-】【+】，设置数值，调节陀螺仪的灵敏度。



条件模式

开启条件模式功能后，1个模型数据中的【双比率】【速度】【曲线】【微调设置】功能可设置两组数据。
例如,一般条件（条件模式1）下，双比率-方向设置为90%；第二条件（条件模式2），双比率-方向设置为80%。

提示：设置为开时，则启用该功能条件模式功能。设置为关时，则切换模式时，条件1条件2的数据都一样。

- 使用条件模式时，必须设置开关（在【高级功能】-【通道设置】-【通道功能】中设置）
用来切换条件模式1、条件模式2。
- 切换模式后，扬声器语音播报当前的条件模式状态，条件模式1，条件模式2，并在状态栏显示当前条件模式。
C1：条件模式1
C2：条件模式2

功能路径：【主菜单】-【高级功能】-【条件模式】



条件模式状态的设置方法

状态设置为【开】时功能启用，设置为【关】时，则不启用该功能。



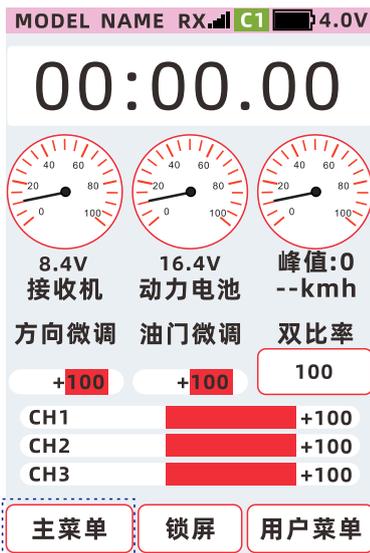
- 双比率：状态为开，则【双比率】功能启用条件模式，
可单独设置条件模式1、条件模式2比率。
- 速度：状态为开，则【双比率】功能启用条件模式，
可单独设置条件模式1、条件模式2比率。
- 曲线：状态为开，则【双比率】功能启用条件模式，
可单独设置条件模式1、条件模式2比率。
- 微调：状态为开，则【双比率】功能启用条件模式，
可单独设置条件模式1、条件模式2比率。
- 开关选择：可选择的控制开关PS1、PS2、PS3、SW1、Sw2
- 基本设置：进入相应功能，通过条件模式开关切换，
可单独设置条件 1 条件 2 数据。

- 开 ：表示状态为开
- 关 ：表示状态为关

编程混控

油门、方向、通道3、通道4的动作可任意混控。可创建5个混控组合，可自定义选择通道或者开关旋钮等自由混控，混控比率的方向可以分别进行设置

功能路径：【主菜单】 - 【高级功能】 - 【编程混控】



混控：编程混控第1到第5组选择

主通道：选择混控的输入通道。

副通道：选择混控的输出通道。主通道的动作会混控到副通道上。

左比率：负端的混控比率。混控输出范围：-120%~+120%

右比率：正端的混控比率。混控输出范围：-120%~+120%

混控：可选择输入通道的一些设置是否混控到输出通道。

微调：可选择输入通道的微调量是否混控到输出通道。可选择主通道的微调量是否混控副通道。



编程混控第1组到第5组的选择方法

点击混控设置项，在下拉列表选择所需要设置的编程混控序号。



编程混控【状态】、【混控】、【微调】的设置方法

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用该功能。

开：表示状态为开

关：表示状态为关



主通道、副通道的通道设置方法

点击主通道、副通道的设置项，
在下拉列表选择所需要的通道。



左、右比率的设置方法

● 点击【左】、【右】比率，聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】

【复位】【+】。

● 点击或长按【-】【+】，
调整位置值。

● 设置完成，
点击标题栏返回到上一级菜单。



以下是各通道作为主通道，选择混控时，主通道会混控到副通道的功能：

方向为主通道时：

舵角设置（方向）、速度（方向）、双比率（方向）、曲线（方向）、四轮转向会混控到任意副通道。

油门为主通道时：

舵角设置（油门）、速度（油门）、油门模式、油门刹车量、油门怠速、A.B.S、曲线（油门）、双电子调速器、引擎熄火会混控到任意副通道。

通道3为主通道时：

舵角设置（通道3）、四轮转向、刹车混控会混控到任意副通道。

通道4为主通道时：

舵角设置（通道4）、刹车混控、双电子调速器会混控到任意副通道。

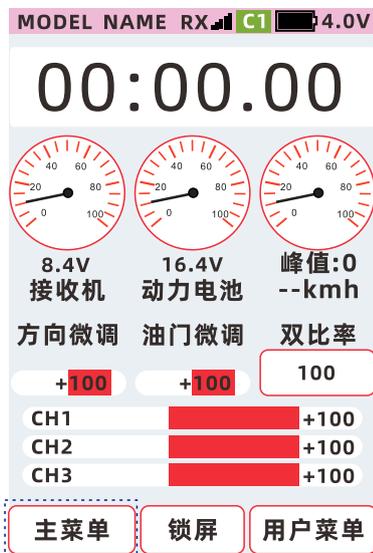
通道5到通道9为主通道时：

舵角设置（通道5到通道9）会混控到任意副通道。

坦克混控

本功能用于坦克等履带式车辆的混控，双引擎驱动的机器人等模型。通过方向通道和油门通道的混控，在操作扳机或转轮时，实现原地转向，同步前进、倒退。

功能路径：【主菜单】 - 【高级功能】 - 【坦克混控】



操作扳机时:

方向通道和油门通道同时输出, 以实现前进和转向功能。

操作转轮时:

方向通道和油门通道差动输出, 实现转向功能。

扳机和转轮同时操作时:

在扳机位于前进位置时、转轮向右侧操作, 模型车以【前进】、【右转】的比率向右前方转向。

在扳机位于前进位置时、转轮向左侧操作, 模型车以【前进】、【左转】的比率向左前方转向。

在扳机位于刹车位置时、转轮向右侧操作, 模型车以【后退】、【右转】的比率向右后方转向。

在扳机位于刹车位置时、转轮向左侧操作, 模型车以【后退】、【左转】的比率向左后方转向。

坦克混控的状态设置方法

状态设置为【开】时功能启用,

设置为【关】时, 则不启用该功能。

注: 数值大小调节, 履带车引擎驱动快慢

正负数值调节, 履带车引擎驱动正反向

 : 表示状态为开

 : 表示状态为关



坦克混控的比率设置方法

● 点击【左转】、【右转】、【前进】或【后退】, 聚焦显示为主题色 (默认设置主题为红色), 屏幕底部显示【-】【复位】【+】。

● 点击或长按【-】【+】, 调整比率。

● 设置完成, 点击标题栏返回到上一级菜单。



双电子调速器

油门通道的动作通过混控使通道4控制前轮驱动。

状态：设置【双电子调速器】功能的开/关。

混控

混控打开，速度（油门）、油门模式、曲线（油门）、油门怠速、A.B.S、刹车量设置会混控到通道4。

混控关闭，上述功能设置不会混控到通道4。

微调

微调式打开，油门通道的辅助微调、微调设置会混控到通道4。

微调式关闭，上述功能设置不会混控到通道4。

比率

把油门通道的动作按设定比率混控到通道4。

比率为0：油门通道的动作不混控到通道4。

比率1~100：油门通道动作1~100%混控到通道4。

双电子调速器有三种混控模式：

前轮驱动：前轮驱动，后轮不动。

四轮驱动：前轮、后轮同时驱动。

后轮驱动：前轮不动，后轮驱动。

开关选择：可选择的控制开关PS1、PS2、PS3、SW1、Sw2。

功能路径：【高级功能】-【双电子调速器】



双电子调速器的【状态】【混控】【微调】设置方法

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用该功能。

状态：设置【双电子调速器】
功能的开/关。

：表示状态为开

：表示状态为关



双电子调速器的比率设置方法

●点击【比率】设置框，聚焦显示
为主题色（默认设置主题为红色），
屏幕底部显示【-】【复位】【+】。

●点击或长按【-】【+】，调整比率。



四轮转向

方向通道的动作通过混控使通道3控制后轮转向。

状态：设置【双电子调速器】功能的开/关。

模式：选择【四轮转向】的模式，共用【模式2】、【模式3】、【模式4】3种模式。

前轮转向，前轮转向，后轮不动。

反向控制，前轮转向，后轮往前轮相反方向转动。

同向控制，前轮转向，后轮跟前轮方向相同转动。

后轮转向，前轮不动，后轮转向。

比率：

把方向通道的动作按设定比率混控到通道3。

比率为0：方向通道动作不混控到通道3。

比率为1~100：方向通道动作1~100%混控到通道3。

混控：

混控打开，速度（方向）、双比率（方向）、曲线（方向）设置会混控到通道3。

混控关闭，速度（方向）、双比率（方向）、曲线（方向）设置不会混控到通道3。

开关选择： 可选择的控制开关PS1、PS2、PS3、SW1、Sw2。

功能路径：【高级功能】-【四轮转向】

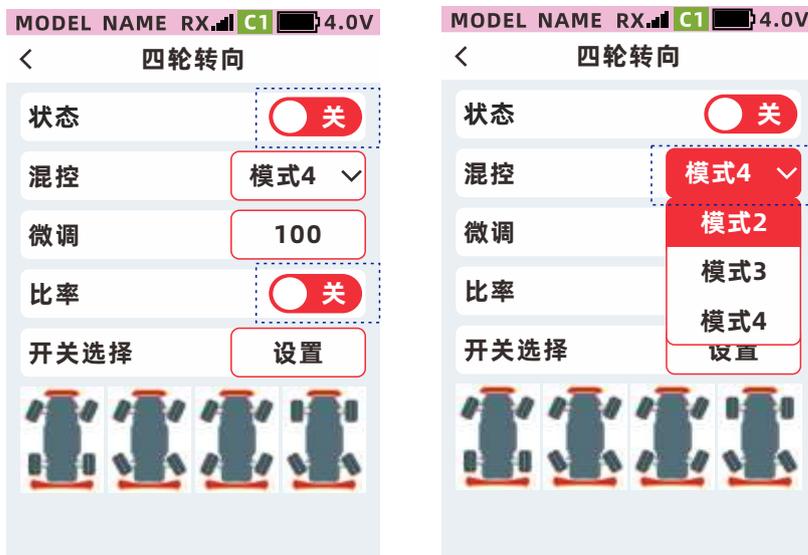


四轮转向【状态】【混控】【模式】的设置方法

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用该功能。
点击模式的设置框，在下拉列表选择所需要的模式。

开：表示状态为开

关：表示状态为关



四轮转向【比率】的设置方法：

- 点击【比率】，设置值聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- 点击或长按【-】【+】，调整比率。

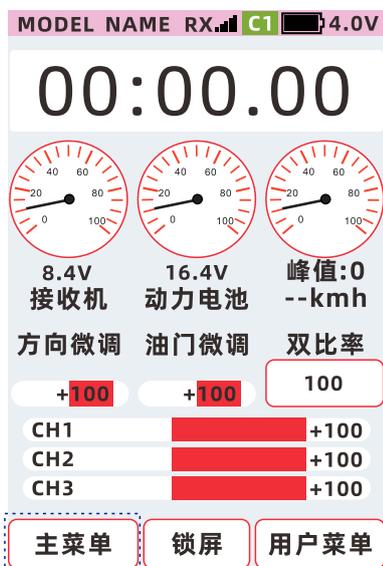


通信设置

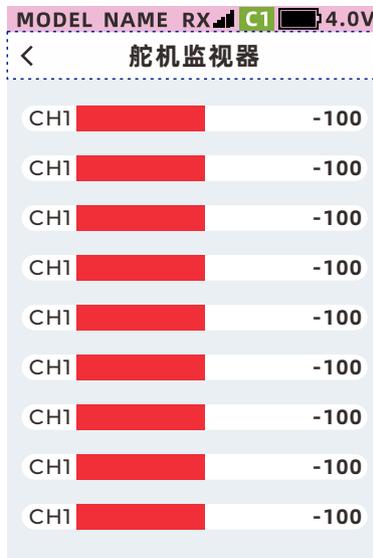
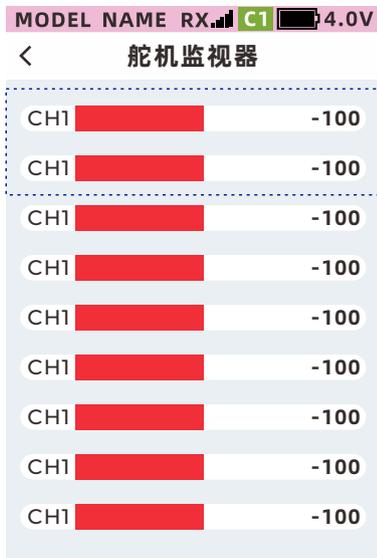
舵机监视器

该功能可以了解各通道的舵机输出，进行舵机动作确认。

功能路径：【主菜单】-【通信设置】-【舵机监视器】



- 1、操作方向转轮或油门扳机等通道时，根据指示条的输出位置可确认舵机动作范围。
- 2、确认完成，点击状态栏返回上一级。

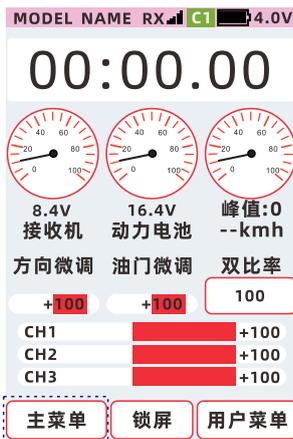


对码

对码功能用于发射机和接收机的匹配。

遥测：数据回传功能。主要应用于功能判断和数据分析，关闭会影响安全功能的使用。默认开启，建议开启。

功能路径：【主菜单】 - 【通信设置】 - 【对码】



对码的操作方法

发射机： 点击开始按钮，进入对码状态

接收机： 上电，长按【SET】键3秒，LED橙色灯闪烁。



验证方法：

成功对码：接收机LED灯变为常亮（PWW模式：紫色，W.BUS模式：绿色，PPM模式：蓝色）

连接舵机：操作发射机对应通道，舵机有同步动作即对码成功。

注意：

- 发射机和接收机距离小于1米。
- 发射机在模拟器、学员模式下无法对码，模式修改路径：【主菜单】-【系统设置】-【教练和模拟器模式】
- 附近没有其他的天地飞2.4G系统相同协议正在进行对码操作
- 对码过程中，如需退出，点击【取消对码】。

警告：操作对码时，请注意不要连接动力设备，注意引擎因为突然输出造成暴冲危险。

为确保安全，请不要在电机，引擎运转的状态下进行对码操作。

对码完成，点击状态栏返回到上一级菜单

接收机端口设置

该功能用于自定义接收机的端口输出功能通道，对应通道功能请到【通用功能】的【通道设置】进行设置。

提示：1-6排针端口可自定义通道输出，W.BUS在7端口，GPS端口，回传（Ext.Volt）端口，不支持设置。

全部端口可以支持供电（RG206S接收机）。

注意：【接收机端口设置】需要在连接一个接收机的情况下进行设置。

功能路径：【主菜单】-【通信设置】-【接收机端口设置】



接收机端口通道的设置方法

- 点击通道设置项，在下拉列表选择所需要设置的通道
- 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单。

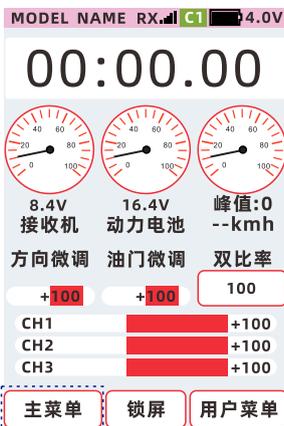


180°/270°舵机

适用于大舵角舵机的行程设置，默认禁用。

提示：一般使用在坦克或者机器人等动作行程量大的舵机设置上。

功能路径：【主菜单】-【通信设置】-【180°/270°舵机】



180°/270°舵机状态的设置方法

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用该功能。

开：表示状态为开

关：表示状态为关



舵机类型

使用数字舵机时，调整接收机输出模式以匹配舵机的工作频率，更好的发挥舵机性能。
退出界面时发送设置数据到接收机。

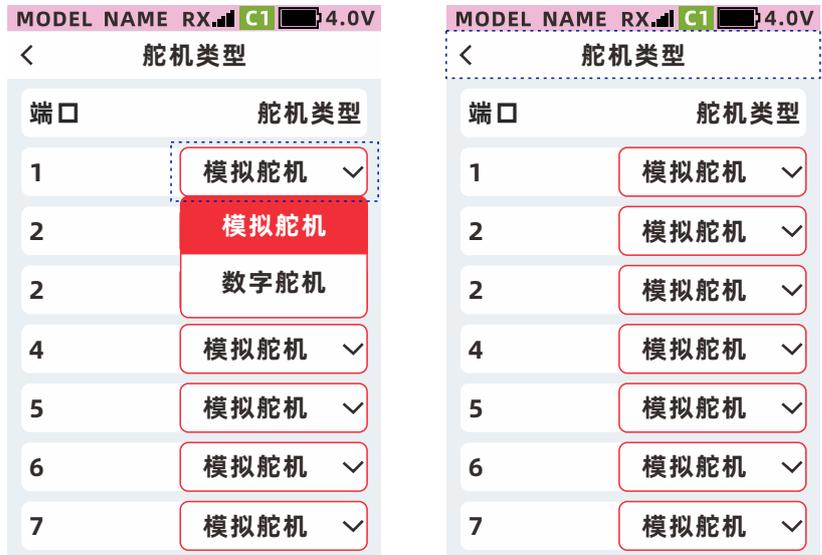
提醒：当使用模拟舵机时，务必设置为【模拟舵机】模式，设置为【数字舵机】模式有可能导致舵机损坏。

功能路径：【主菜单】-【通信设置】-【舵机类型】



舵机类型的设置方法

- 点击舵机类型设置项，在下拉列表选择所需要设置的舵机类型。
- 设置完成，点击标题栏返回到上一级菜单。



系统设置

用户菜单设置

可将自己常用的功能添加到用户菜单，总共14个选项，共24个功能可进行设置。用户菜单跟随模型数据同步变化。模型数据差距不大，且用户菜单使用相同设置时，可通过【模型功能】【复制】的方式进行快捷操作。

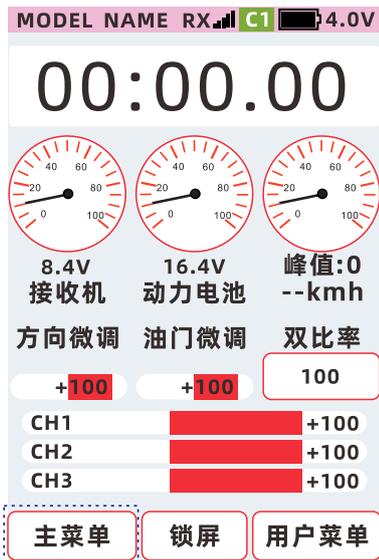
功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【用户菜单设置】



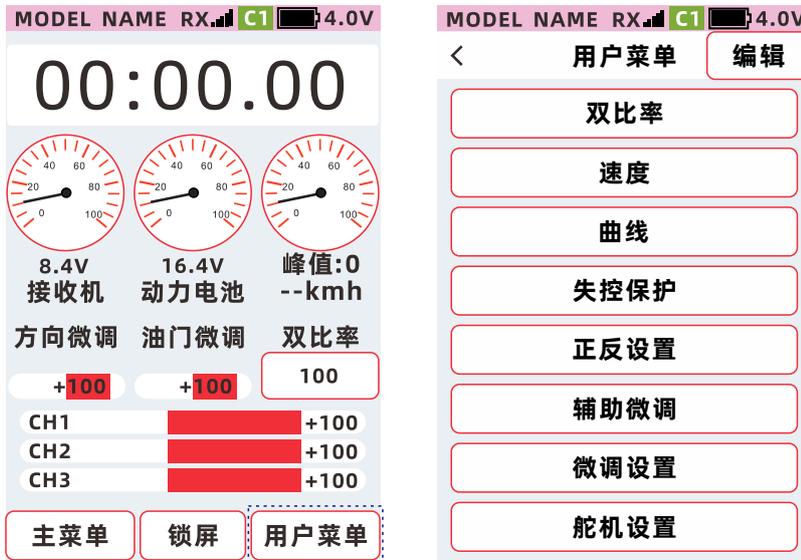
用户菜单界面的调出:

● 通过物理按键调出用户菜单界面

在【高级功能】【通道设置】【通道功能】在PS1、PS2、PS3、SW1、SW2中选择一个开关设置为【用户菜单】功能，即可通过按下按键，快捷调出【用户菜单】界面。



●通过【主界面】【用户菜单】调出：



用户菜单界面的编辑：

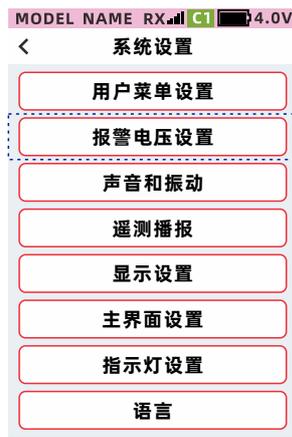
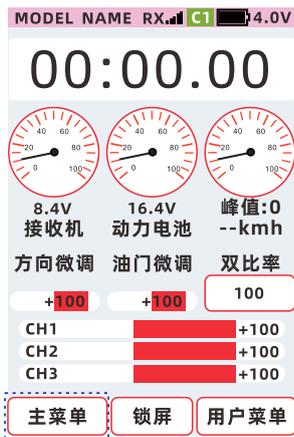
点击界面右上角的【编辑】按钮，进入编辑状态
在下拉列表中选择需要的功能。
设置完成后，点击状态栏退出编辑模式。



报警电压设置

通过设置报警触发值，在低电压时进行报警提示。避免控制系统在低电压状态下长时间运行造成意外。

功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【报警电压设置】



发射机：

电池类型

1S锂电：单节锂电，设置范围3.5伏~4.0伏，

4AA：4节1.5伏干电池供电，设置范围4.0伏~5.0伏

0%电量：电量为0%时的电压值，调整这个电压，会影响状态栏电压图标电量显示

震动：触发报警值时，有震动提醒。

供电电池类型,开机自行检测（1S锂电池/4AA）

1：≤3.6不开机----->电源指示灯红灯闪大概2秒，断电

2：≥6.7V不开机----->电源指示灯红灯闪大概2秒，断电

3：开机电压大于6.3V时，能正常开机，但关闭了语音功能，等电压降6.3V 语音正常启用。

（防止电压高，语音烧毁）

4：低电压保护模式（正常工作状态下）

1S锂电池

1：≤3.6 低电压警告 弹窗（电池电量低）（连续滴滴声音）带确认按钮（点击确认按钮关闭弹窗关闭警告声音，点击关闭弹窗时，大概2秒内不会有滴滴声）

2：≤3.4 低电压关机 弹窗（即将自动关机）（连续滴滴声音）带强制关机按钮（点击强制关机按钮，即关机）

3：≤3.3 低电压关机 自动关机

Aax4节电池

1：≤4.6V 低电压警告 弹窗（电池电量低）（连续滴滴声音）带确认按钮（点击确认按钮关闭弹窗关闭警告声音，点击关闭弹窗时，大概2秒内不会有滴滴声）

2：≤4.4 低电压关机 弹窗（即将自动关机）（连续滴滴声音）带强制关机按钮（点击强制关机按钮，即关机）

3：≤4.2 低电压关机 自动关机

接收机

供电类型：

电调：使用电调供电，报警电压为4.2V

1S锂电：单节锂电供电，报警电压为3.7V

2S锂电：两节锂电供电，报警电压为7.4V

自定义：自定义供电电压，设置范围3.5V~8.0V

震动：触发报警值时，有震动提醒。

动力电池

供电类型：

1S锂电：单节锂电供电，报警电压为3.7V

2S锂电：两节锂电供电，报警电压为7.4V

3S锂电：3节锂电供电，报警电压为11.1V

自定义：自定义供电电压，设置范围0.0V~96.0V

震动：触发报警值时，有震动提醒。

发射机电池类型的设置方法

点击电池类型设置项，在下拉列表选择所需要设置的电池类型



发射机报警电压的设置方法

①点击【报警电压】设置项，设置值聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），
屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
②点击或长按【-】【+】，调整比率。



发射机0%电量的设置方法

①点击【0%电量】设置项，设置值聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），
屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
②点击或长按【-】【+】，调整比率。



发射机报警电压振动的设置方法

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用该功能。

振动类型：在【主菜单】 -

【系统设置】 - 【声音和振动】 -
【振动】中设置。

开：表示状态为开

关：表示状态为关



接收机电池类型的设置方法

点击电池类型设置项，在下拉列表
选择所需要设置的电池类型



接收机报警电压的设置方法

①点击【报警电压】设置项，设置
值聚焦显示为主题色（默认设置主
题为红色），
屏幕底部显示【-】 【复位】 【+】。
②点击或长按【-】 【+】，调整比率。



接收机报警电压振动的设置方法

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用该功能。

振动类型：在【主菜单】 -
【系统设置】 - 【声音和振动】 -
【振动】中设置。

：表示状态为开

：表示状态为关



动力电池电池类型的设置方法

点击电池类型设置项，在下拉列表
选择所需要设置的电池类型



动力电池报警电压的设置方法

- ①点击【报警电压】设置框，设置
值聚焦显示为主题色（默认设置主
题为红色），
屏幕底部显示【-】 【复位】 【+】。
- ②点击或长按【-】 【+】，调整比率。



动力电池报警电压振动的设置方法

状态设置为【开】时功能启用，
设置为【关】时，则不启用该功能。

振动类型：在【主菜单】-【系统设置】-【声音和振动】-【振动】中设置。

开：表示状态为开

关：表示状态为关



电压校准

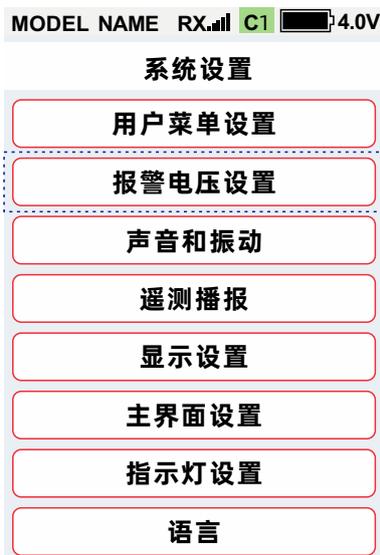
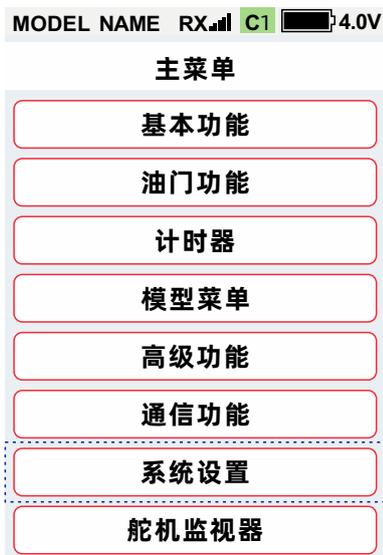
由于电子元器件可能存在误差，测量电压与实际电池电压可能存在误差，用户可以通过电压校准功能，对误差进行校正。

发射机，范围： ± 1.0 伏。

接收机，范围： ± 1.0 伏。

动力电池，范围： ± 3.0 伏。

功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【报警电压设置】



发射机、接收机、动力电池电压校准值的设置方法

- ① 点击【电压校准】设置项，设置值聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。
- ② 点击或长按【-】【+】，调整比率。



声音和振动

提示音和振动有助飞行过程注意到各种异常或者已规划的声音提示。

提示音和振动与模型关联，可根据各模型需求设置提示音和振动。

声音：

警告音量：发射机电压低、接收机电压低，动力电池电压低。

遥测播报：接收机电压，动力电池电压，模型速度。

微调：DT1、DT2、DT3、VR，DL 微调最小、微调最大、微调中点。

计时器：开始计时、暂停计时，计时复位，第几圈。第几分钟。倒计时提醒。

按键音量：触摸屏按键、锁屏/解锁音。

其他：功能开启、关闭（比如ABS开启、关闭），模式切换（例如：四轮转向，前轮转向，后轮转向，四轮转向。等未标明的语音。

振动：

发射机低电压：

接收机低电压：

动力电池低电压：

计时器：

振动类型

类型1：连续振动2秒，间隔5秒。

类型2：振动0.25秒，间隔0.25秒,振动0.25秒，间隔5秒。

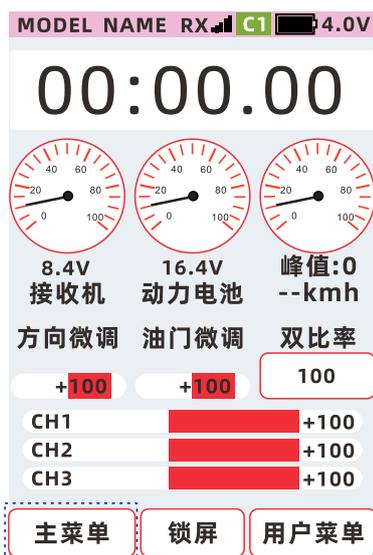
类型3：振动0.5秒，间隔0.5秒,振动0.5秒，间隔5秒

类型4：振动0.75秒，间隔0.75秒,振动0.75秒，间隔5秒

类型5：振动1秒，间隔1秒,振动1秒，间隔5秒。

类型6：振动1.25秒，间隔1.25秒,振动1.25秒，间隔5秒

功能路径：【主菜单】 - 【系统设置】 - 【声音和振动】



声音音量大小的设置方法

- ① 点击【音量大小】设置项，设置值聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】 ● 【复位】 【+】。
- ② 点击或长按【-】 【+】，调整比率。



振动类型的设置方法

点击【振动类型】设置项，在下拉列表选择所需要设置的振动类型



遥测播报

本功能可以设置遥测语音播报的开/关、次数和间隔。

语音播报间隔

第1个传感器和第2个传感器之间的间隔时间。

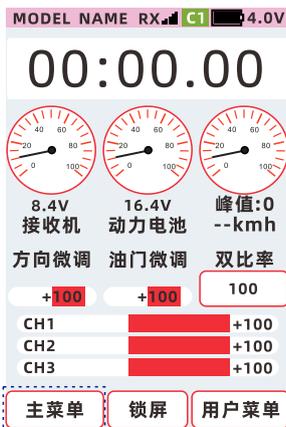
重复播报次数

同1个传感器语音播报次数。

重复间隔

同1个传感器多次播报时第1次和第2次的间隔时间。

功能路径：【主菜单】 - 【系统设置】 - 【遥测播报】



遥测播报状态的设置方法

状态设置为【开】时功能启用，设置为【关】时，则不启用该功能。

 **开**：表示状态为开

 **关**：表示状态为关



语音播报间隔、重复播报次数、重复间隔的设置方法

①点击设置项，设置值聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。

②点击或长按【-】【+】，调整比率。



显示设置

本功能可以调节显示背光的亮度、背光时间、自动关机时间、主题，以便适应不同使用环境和节能。

功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【显示设置】

最亮背光强度：最高亮度值

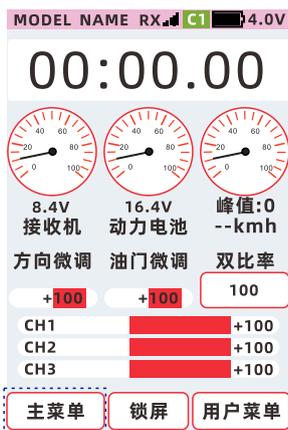
最暗背光强度：最暗亮度值

背光时间：指没有检测到按键和触屏操作时间，在设置值之后背光切换到“最暗背光”所设置值

自动关机时间：无任何操作的时间后发射机关机

屏幕校准：依据电阻屏的特性，长时间使用以后，对应触点可能会发生漂移。

因此需要重新校准屏幕的触摸点的坐标位置。



最亮背光亮度、最暗背光亮度时间的设置方法

①点击设置项，设置聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），屏幕底部显示【-】【复位】【+】。

②点击或长按【-】【+】，调整
1、默认值：102、范围：1~203、
步进值：1

注意：【最亮背光强度】设置值 > 【最暗背光强度】，在调小【最亮背光强度时】，会强制把【最暗背光亮度】设置值调整为比【最亮背光强度】少1的设置值。



背光时间：设置屏幕常亮时间

①点击设置项，设置聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），默认值：30秒

②设置项：15秒、30秒、1分钟、2分钟、5分钟、常亮

注意：设置项为【常亮】时，显示屏背光为【最强背光强度】，【最暗背光强度】设置项不生效。

自动关机时间：设置自动关机时间

①点击设置项，设置聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），默认值：关闭

②设置项：关闭、30分钟、40分钟、50分钟、60分钟。

功能：发射机连续无操作时间为设置值时，界面弹出100秒倒计时弹窗。语音播报：100秒后自动关机。

主题：设置主题颜色

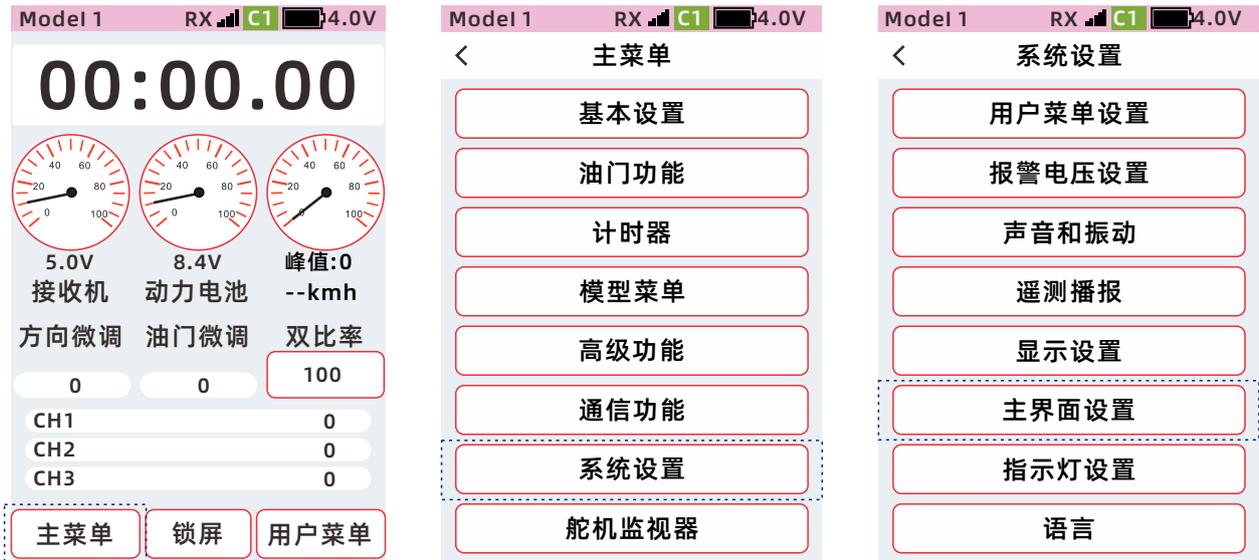
①点击设置项，设置聚焦显示为主题色（默认设置主题为红色），默认值：红色

②设置项：红色、蓝色、黑色、橙色、紫色、绿色、青色

主界面设置

本功能可以自定义界面，【控件设置】能够设置功能位置，含图片、通道、功能、状态、微调、大小仪表盘，【控件功能】可以设置，位置具体功能。

功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【主界面设置】



功能步骤：【控件设置】-【控件功能】

控件设置：点击【控件设置】小窗口，点击任意菜单功能类型，可分配15个位置。

设置项：

- 计时器 (占用横向3个位置)
- 图片 (占用横向3个位置)
- 通道 (占用横向3个位置)
- 功能 (占用1个位置)
- 状态 (占用1个位置)
- 微调 (占用1个位置)
- 小仪表盘 (占用纵向2个位置)
- 大仪表盘 (占用纵向2个位置，横向2个位置)
- 未设置 (占用1个位置)



功能步骤：【控件功能】-【功能设置】

控件功能：选择【控件功能】，点击【控件功能】小窗口，设置窗口子菜单功能。



设置项：

未设置：主界面中该区域显示为空白

图片：Logo、平跑车、攀爬车、工程车、坦克、船模、摩托车、机器人

微调：方向、油门、通道3、通道4、通道5、通道6、通道7、通道8、通道9

大仪表盘：动力电池、接收机、速度、方向、油门、通道3、通道4、通道5、通道6、通道7、通道8、通道9

小仪表盘：动力电池、接收机、速度、方向、油门、通道3、通道4、通道5、通道6、通道7、通道8、通道9

状态：A.B.S、油门怠速、引擎熄火、转向混控、刹车混控-通道3、刹车混控-通道4、陀螺仪、编程混控
编程混控2、编程混控3、编程混控4、编程混控5、坦克混控、双电子调速器、四轮转向

功能：动力电池、接收机、速度、速度-峰值、双比率-方向、刹车比率、速度-方向往前、速度-方向返回
速度-油门往前、速度-油门返回、前进曲线、刹车曲线、陀螺仪、四轮转向、双电调、SW1、SW2

上指示条：方向、油门、通道3、通道4、通道5、通道6、通道7、通道8、通道9

通道：中指示条：方向、油门、通道3、通道4、通道5、通道6、通道7、通道8、通道9

下指示条：方向、油门、通道3、通道4、通道5、通道6、通道7、通道8、通道9

指示灯设置

该功能可以设置方向指示灯、氛围指示灯的亮灭、效果、触发位置和正反向。

功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【指示灯设置】



方向指示灯：设置方向指示灯亮灭状态。

开：方向指示灯开启

关：方向指示灯关闭

效果：提供多种指示灯动态效果供设置

触发位置：设置点亮指示灯的扳机位置，到达触发位置时，点亮方向指示灯

正反：指示灯左右状态的设置。

正：扳机在左，点亮左侧的指示灯，或从右往左。

反：扳机在左，点亮右侧的指示灯，或从左到右。

氛围指示灯：设置氛围指示灯亮灭状态。

颜色：可设置氛围指示灯的颜色，可设置为白色、蓝色、青色、绿色、黄色、紫色、红色

刹车指示：开启刹车指示灯，固定为为红色快闪，不可设置

触发位置：开启刹车指示灯的触发位置。到达触发位置时，则启用刹车指示灯功能

语言

选择界面显示的语言，X9提供了中文界面显示。

功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【语言】



教练和模拟器模式

教练员可以根据自己的操控经验和操作水平，辅助学员学习操控技巧和提升操控水平。教练机和学员机之间需要使用专用的教练线（需另购）来进行连接，教练机必须打开教练模式，学员机才可进行操控。当教练开关关闭后，将返回到教练发射机控制模型。当学员机操控出现危险或偏差过大时，可立即切换，以确保安全。

功能路径：【主菜单】 - 【系统设置】 - 【教练和模拟器模式】



模式：设置【普通】、【教练】、【模拟器】、【学员】模式

开关选择：设置教练开/关的控制开关

通道开关：教练的各通道状态开/关。

开 开，学员可以控制；

关 关，学员不能控制。

扳机和转轮校准

当油门和方向盘发生机械性偏离时，使用校准功能修正。

功能路径：【主菜单】 - 【系统设置】 - 【扳机和转轮校准】



转轮校准

- ①把转轮保持在中点位置，按下【中点】键。中点右侧出现【√】符号时，进入下一步。
- ②分别把转轮往两边端点转动（轻靠即可，如下图），待左端点、右端点右侧出现【√】符号时，进入下一步。
- ③点击【确认】键完成校准并保存数据

系统信息

在本界面中，可查看型号、固件版本、语音包版本、ID信息，并可以下载说明书，关注官方微信公众号获取更多资讯，在官方发布新固件时，可通过点击【固件升级】或【语音升级】，使发射机处于升级状态。

功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【系统信息】



微信公众号

用微信扫一扫添加关注，
发送"X9升级包"，可以阅览或者
下载相关信息资料。

说明书

用微信扫一扫可以跳转到说明书
下载界面，根据提示进行下载

锁屏设置

用户可根据具体的使用场景或者个人操作习惯，设置锁屏时对应的操作方式无效，
以此避免意外的操作让遥控器参数发生改变。

功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【锁屏设置】



恢复出厂设置

该界面可重置发射机至出厂默认的参数设置。

提醒：不受影响的参数：【扳机和转轮校准】【模型功能-用户默认数据】

功能路径：【主菜单】-【系统设置】-【恢复出厂设置】

