

# WFLY ET16 穿越机设置

## 一：设置油门行程，ARM 解锁后不推油门《电机不转或电机怠速》

电调/电机参数

MOTOR\_STOP 解锁时点击不会旋转

无论油门在任何位置都将上锁（当使用AUX通道解锁时）

1040 油门最低值

2000 油门最高值

1000 油门最小控制

## 二：通道行程：《副翼、升降、油门、方向》

1：遥控器默认行程：1100-1520-1940，穿越机解锁行程：1000-1500-2000

接收机 WIKI

请阅读文档的接收部分。配置串口（如果需要），接收机模式（serial/ppm/pwm），串口接收机厂家，绑定接收机，设置通道映射，配置所有通道的最大和最小值从~1000到~2000，设置和修正中点值（一般为1500），配置摇杆死区，查看验证各通道的值是否有效或超出范围。  
**重要：**在飞行之前请阅读文档的故障保护部分，并配置故障保护。

横滚	1520
俯仰	1520
航向	1520
油门	1100
AUX 1	1100
AUX 2	1100
AUX 3	1520
AUX 4	1520
AUX 5	1520
AUX 6	1520

通道映射: AETR1234, RSS通道: Disabled

预览

## 遥控器\_通用功能

主菜单

系统设置	通信设置
通用功能	模型功能

通用功能 1/2

监视器	大小动作
模型选择	舵角设置
机型选择	定时器
通道设置	微调设置
正反设置	辅助微调

2：舵角设置：《副翼、升降、油门、方向》，设置通道行程比率 119%

3：辅助微调：《副翼、升降、油门、方向》，设置通道中立点 -31

舵角设置 1/4

	限位	行程	行程	限位
1 副翼	135%	119%	119%	135%
2 升降舵	135%	119%	119%	135%
3 油门	135%	119%	119%	135%
4 方向舵	135%	119%	119%	135%
5 辅助1	135%	100%	100%	135%

辅助微调 1/2

1 副翼	-31	7 辅助6	0
2 升降舵	-31	8 辅助5	0
3 油门	-31	9 辅助4	0
4 方向舵	-31	10 辅助3	0
5 辅助1	0	11 辅助2	0
6 辅助2	0	12 辅助1	0

请阅读文档的接收部分。配置串口（如果需要），接收机模式（serial/ppm/pwm），串口接收机厂家，绑定接收机，设置通道映射，配置所有通道的最大和最小值从~1000到~2000，设置和修正中点值（一般为1500），配置摇杆死区，查看验证各通道的值是否有效或超出范围。  
**重要：**在飞行之前请阅读文档的故障保护部分，并配置故障保护。

横滚	1500
俯仰	1500
航向	1500
油门	1000
AUX 1	1100
AUX 2	1100

通道映射: AETR1234, RSS通道: Disabled

预览

## 三：模式 设置界面：

1：AUX1为《5通道》，AUX2为《6通道》，设置AUX-N通道控制模式

模式

添加辅助通道范围来切换飞行模式或开启关闭功能。设置完毕，请点击 保存 按钮

ARM: AUX 1, 最小:1700, 最大:2075

ANGLE: AUX 2, 最小:1700, 最大:2100

HORIZON: AUX 2, 最小:1300, 最大:1700

2：通道设置：依次设置通道名称，设置通道控制开关。

通道设置 1/4

	控制	微调
1 副翼	J1	T1
2 升降舵	J2	T2
3 油门	J3	T3
4 方向舵	J4	T4
5 辅助1	SF	--

通道设置 飞行条件1 2/4

6 辅助2	SA	--
7 辅助6	SB	--
8 辅助5	SC	--
9 辅助4	SD	--
10 辅助3	--	--